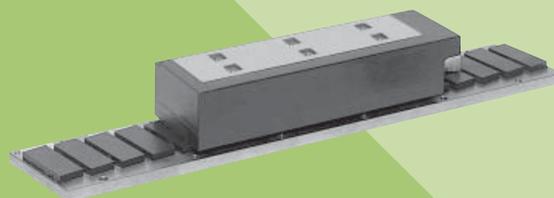


Линейные сервоприводы

SGLFW

(С F-образным железным сердечником)



Обозначения модели

● Подвижная катушка

S G L F W - 20 A 090 A P □

1-ая цифра 2-ая цифра 3-я+4-ая цифры 5-ая цифра 6-ая+7-ая+8-ая цифры 9-ая цифра 10-ая цифра 11-ая цифра

Линейная Σ серия
Линейный серводвигатель

1-ая цифра Тип серводвигателя

Код	Технические характеристики
F	F-образный железный сердечник

2-ая цифра Подвижная катушка/
Магнитный путь

Код	Технические характеристики
W	Подвижная катушка

3-я+4-ая цифры Высота магнита

5-ая цифра Напряжение

Код	Технические характеристики
A:	200 В перем. тока
D	400 В перем. тока

6-ая+7-ая+8-ая цифры Длина подвижной катушки

9-ая цифра Номер версии проекта
A, B...

10-ая цифра Датчик Холла

Код	Технические характеристики
P	С датчиком Холла
Свободн.	Без датчика Холла

11-ая цифра Соединитель для провода силовой цепи

Код	Технические характеристики	Применимая модель
Свободн.	Соединитель от Tycos Electronics AMP K.K.	Все модели
D	Соединитель от Interconnectron GmbH	SGLFW-35,-50, -1Z□200B, -1ZD380B

● Магнитный путь

S G L F M - 20 324 A □

1-ая цифра 2-ая цифра 3-я+4-ая цифры 5-ая+6-ая+7-ая цифры 8-ая цифра 9-ая цифра

Линейная Σ серия
Линейный серводвигатель

1-ая цифра Тип серводвигателя
(Так же, как и в подвижной катушке)

2-ая цифра Подвижная катушка/
Магнитный путь

Код	Технические характеристики
M	Магнитный путь

3-я+4-ая цифры Высота магнита

5-ая+6-ая+7-ая цифры Длина магнитного пути

8-ая цифра Номер версии проекта
A, B...

9-ая цифра Опции

Код	Технические характеристики
Свободн.	Стандартная
C	С магнитной оболочкой

Характеристики

- Механизм прямого возбуждения для высокоскоростного и высокоточного позиционирования.
- Сила магнитного притяжения между подвижными и стационарными деталями может использоваться эффективно для увеличения устойчивости линейного наведения путем предварительной загрузки подшипников линейного перемещения.
- Магнитная загрузка подшипников линейного движения поможет увеличить частотные характеристики системы, улучшить характеристики торможения и осаднения.

Примеры приложения

- Податчики и загрузочные устройства
- Полупроводниковое оборудование
- Производственное оборудование ЖКИ

● Меры предосторожности для подвижной катушки с датчиком Холла

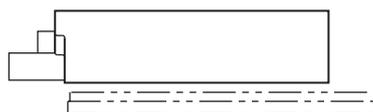
При использовании подвижной катушки с датчиком Холла магнитный путь должен полностью покрывать дно датчика Холла. См. пример правильного способа установки.

При определении длины хода подвижной катушки или длины магнитного пути обратите внимание на общую длину подвижной катушки и датчика Холла. См. следующую таблицу.

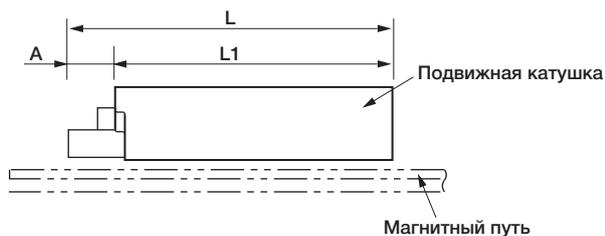
<Правильно>



<Неправильно>



Полная длина подвижной катушки с датчиком Холла



Модель подвижной катушки SGLFW-	Длина подвижной катушки L1 (мм)	Длина датчика Холла A (мм)	Общая длина L (мм)
20A090AP□	91	22	113
20A120AP□	127		149
35□120AP□	127	22	149
35□230AP□	235		257
50□200□P□	215	22	237
50□380□P□	395		417
1Z□200□P□	215	22	237
1Z□380□P□	395		417

Номинальные значения и технические характеристики

Норма времени: Продолжит.
Сопротивление изоляции: 500 В пост. напряжения, 10 МΩ мин.
Окружающая температура: 0 - 40°C
Возбуждение: Постоянный магнит

Выдерживаемое напряжение: 1500 В перем. напряжения в минуту
Корпус: Самоохлаждение
Влажность окружающей среды: 20% - 80% (без конденсации)
Допустимая температура обмотки: 130°C (Термический класс В)

Класс 200-В

Модель линейного серводвигателя SGLFW-□□□□		20A		35A		50A		1ZA	
		090A	120A	120A	230A	200B	380B	200B	380B
Пиковая скорость	м/с	5,0	5,0	5,0	5,0	5,0	5,0	4,9	4,9
Номинальная сила*	N	25	40	80	160	280	560	560	1120
Номинальный ток*	Амп	0,70	0,80	1,4	2,8	5,0	10,0	8,7	17,5
Пиковая сила*	N	86	125	220	440	600	1200	1200	2400
Пиковый ток*	Амп	3,0	2,9	4,4	8,8	12,4	25,0	21,6	43,6
Масса подвижной катушки	кг	0,7	0,9	1,3	2,3	3,5	6,9	6,4	11,5
Константа взаимодействия	H/A	36,0	54,0	62,4	62,4	60,2	60,2	69,0	69,0
Константа обратной электродвижущей силы	V/(м/с)	12,0	18,0	20,8	20,8	20,1	20,1	23,0	23,0
Константа двигателя	N/√W	7,9	9,8	14,4	20,4	34,3	48,5	52,4	74,0
Константа электрического времени	мс	3,2	3,3	3,6	3,6	15,9	15,8	18,3	18,3
Константа механического времени	мс	11,0	9,3	6,2	5,5	3,0	2,9	2,3	2,1
Термостойкость (С теплоотводом)	K/W	4,35	3,19	1,57	0,96	0,56	0,38	0,47	0,2
Термостойкость (Без теплоотводом)	K/W	7,69	5,02	4,10	1,94	1,65	0,95	1,3	0,73
Магнитное притяжение	N	314	462	809	1590	1650	3260	3300	6520
Применимый СЕРВОПРИВОД	SGDV-	1R6	1R6	1R6	3R8	5R5	120A	120A	200A

Прим.: 1 Пункты, помеченные * и Характеристики силы и скорости (таблица на следующей странице) - это значения при температуре обмотки двигателя 100°C во время работы вместе с СЕРВОПРИВОДОМ. Другие - при 20°C.
2 Указанные выше характеристики (указанные в следующей таблице) показывают значения при охлаждении установленным на подвижной катушке теплоотводом (алюмин.).

Размер теплоотвода	: 125 мм × 125 мм × 13 мм: SGLFW-20A090A, -20A120A 254 мм × 254 мм × 25 мм: SGLFW-35A120A, -35A230A 400 мм × 500 мм × 40 мм: SGLFW-50A200B, -50A380B, -1ZA200B 600 мм × 762 мм × 50 мм: SGLFW-1ZA380B
--------------------	--

Класс 400-В

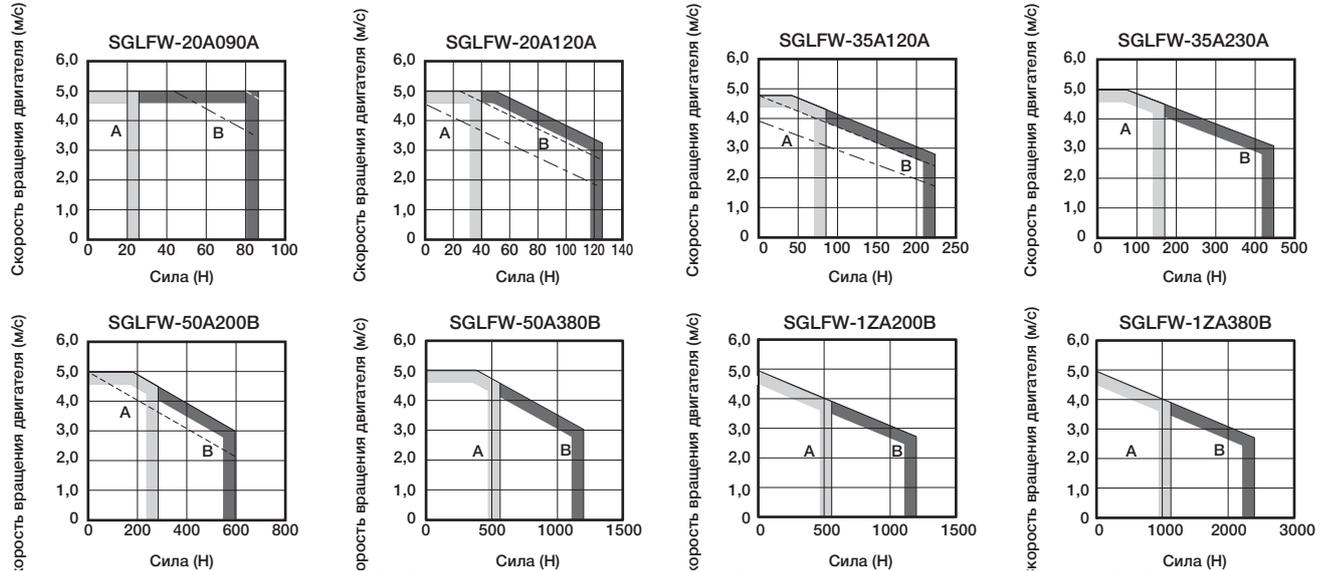
Модель линейного серводвигателя SGLFW-□□□□		35D		50D		1ZD		1ED	
		120A	230A	200B	380B	200B	380B	380B	560B
Пиковая скорость	м/с	4,5	4,5	5,0	5,0	5,0	5,0	2,4	2,4
Номинальная сила*	N	80	160	280	560	560	1120	1500	2250
Номинальный ток*	Амп	0,6	1,3	2,3	4,5	4,9	9,8	6,4	9,6
Пиковая сила*	N	220	440	600	1200	1200	2400	3600	5400
Пиковый ток*	Амп	2,0	4,0	5,6	11,0	12,3	24,6	18,1	27,2
Масса подвижной катушки	кг	1,3	2,3	3,5	6,9	6,4	11,5	20	29
Константа взаимодействия	H/A	136,0	136,0	134,7	134,7	122,6	122,6	250	250
Константа обратной электродвижущей силы	V/(м/с)	45,3	45,3	44,9	44,9	40,9	40,9	83,2	83,2
Константа двигателя	N/√W	14,2	20,1	33,4	47,2	51,0	72,1	95,4	117
Константа электрического времени	мс	3,7	3,6	15,0	15,0	17,4	17,2	16,9	16,9
Константа механического времени	мс	5,2	5,1	3,2	3,2	2,5	2,2	2,2	2,1
Термостойкость (С теплоотводом)	K/W	1,57	0,96	0,56	0,38	0,47	0,2	0,19	0,15
Термостойкость (Без теплоотводом)	K/W	4,1	1,94	1,65	0,95	1,3	0,73	0,45	0,37
Магнитное притяжение	N	810	1590	1650	3260	3300	6520	9780	14600
Применимый СЕРВОПРИВОД	SGDV-	1R9D	1R9D	3R5D	5R4D	5R4D	120D	8R4D	120D

Прим.: 1 Пункты, помеченные * и Характеристики силы и скорости (таблица на следующей странице) - это значения при температуре обмотки двигателя 100°C во время работы вместе с СЕРВОПРИВОДОМ. Другие - при 20°C.
2 Указанные выше характеристики (указанные в следующей таблице) показывают значения при охлаждении установленным на подвижной катушке теплоотводом (алюмин.).

Размер теплоотвода	: 254 мм × 254 мм × 25 мм: SGLFW-35D120A, -35D230A 400 мм × 500 мм × 40 мм: SGLFW-50D200B, -50D380B, -1ZD200B 600 мм × 762 мм × 50 мм: SGLFW-1ZD380B 609 мм × 762 мм × 50 мм: SGLFW-1ED380B, SGLFW-1ED560B
--------------------	---

Номинальные значения и технические характеристики

- **Характеристики силы и скорости** **A** : Зона продолжительной работы **B** : Зона прерывистой работы
Класс 200-B

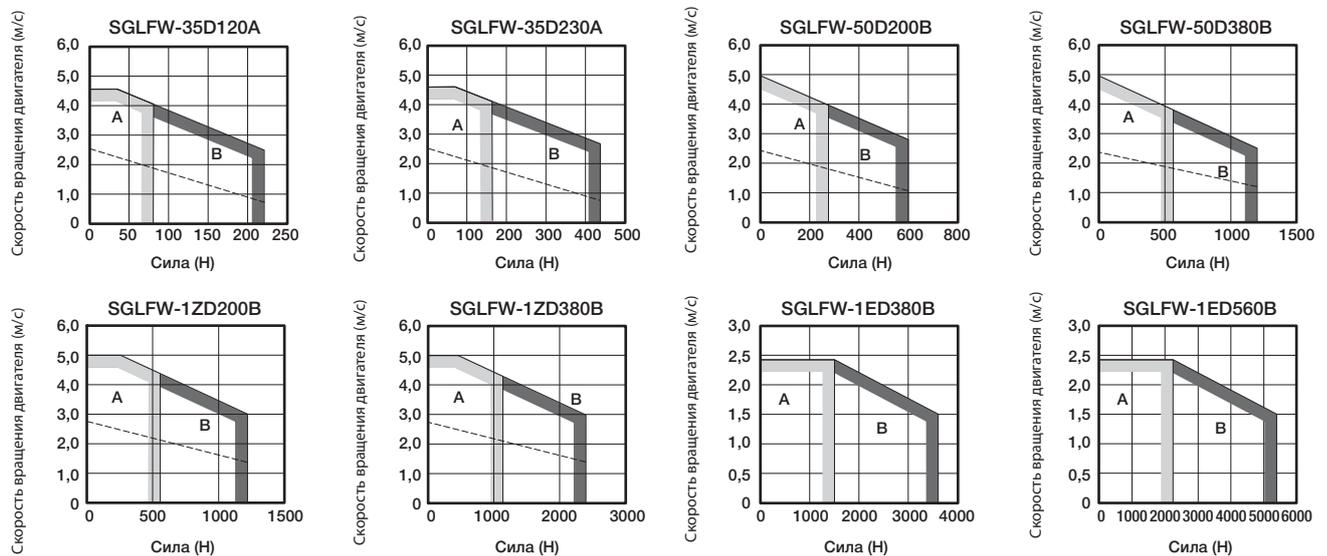


Применения: 1 Характеристики зоны прерывистой работы зависят от питающего напряжения. Сплошные, пунктирные линии зоны прерывистой работы отражают характеристики при работе серводвигателя в следующей комбинации:

- Пунктирная линия: С трехфазным СЕРВОПРИВОДОМ на 200 В
- Пунктирная линия: С однофазным СЕРВОПРИВОДОМ на 200 В
- Пунктирная линия: С однофазным СЕРВОПРИВОДОМ на 100 В

2 Если эффективная сила момент находится в пределах номинальной силы, сервопривод может использоваться в зоне прерывистой работ

Класс 400-B



Применения: 1 Характеристики зоны прерывистой работы зависят от питающего напряжения. Сплошные, пунктирные линии зоны прерывистой работы отражают характеристики при работе сервопривода в следующей комбинации:

- Пунктирная линия: С трехфазным СЕРВОПРИВОДОМ на 400 В
- Пунктирная линия: С трехфазным СЕРВОПРИВОДОМ на 200 В

2 При использовании серводвигателя с трехфазным источником питания на 200 В необходим другой последовательный конвертер. Подробная информация содержится у Вашего представителя Yaskawa.

3 Если эффективная сила находится в пределах номинальной силы, сервопривод может использоваться в зоне прерывистой работы.

● **Механические характеристики**

(1) Ударопрочность

- Ускорение при вибрации: 196 м/с²
- Количество ударов: дважды

(2) Виброустойчивость

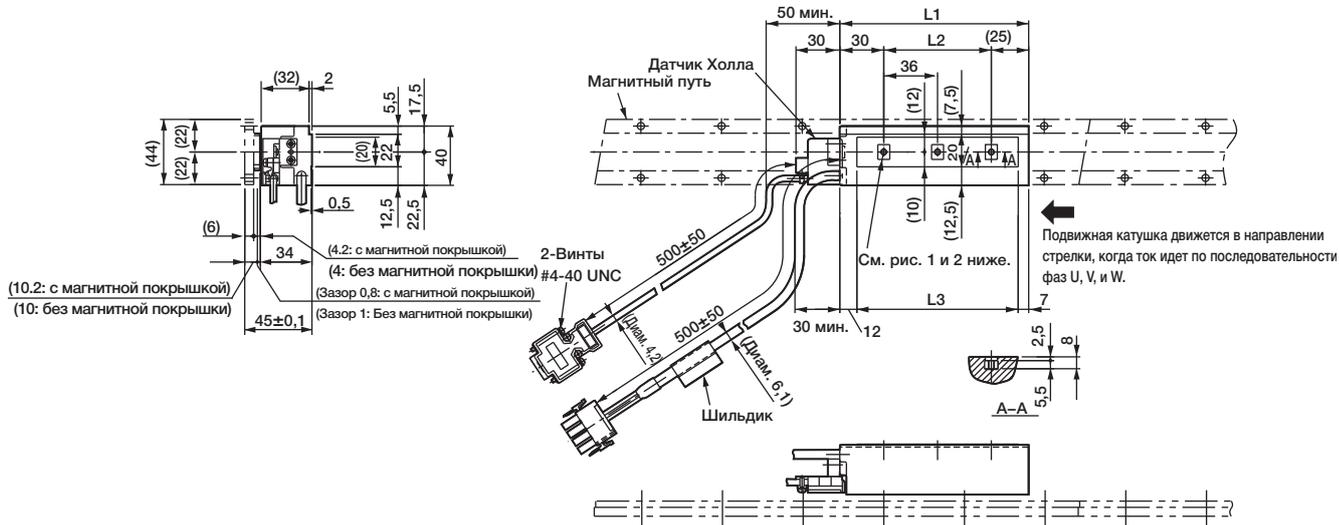
Линейный серводвигатель способен выдержать следующие вибрации в трех направлениях: вертикальном, поперечном, с фронтальной части в тыльную.

- Ускорение при ударе: 49 м/с²

Внешние единицы измерений: мм

(1) SGLFW-20

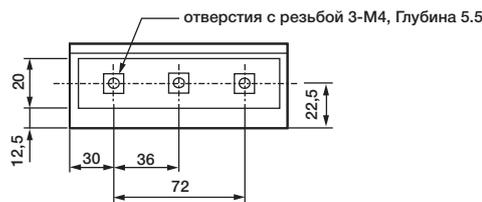
- Подвижная катушка: SGLGW-20A□□□A□ (С соединителем от Tyco Electronics AMP K.K.)



① SGLFW-20A090A□



② SGLFW-20A120A□



Модель подвижной катушки SGLFW-	L1	L2	L3	Приблиз. масса кг
20A090A□	91	36	72	0,7
20A120A□	127	72	108	0,9

Датчик Холла

Спецификации разъема



Штыревой разъем:
17JE-13090-02 (D8C) от DDK Ltd.

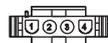
Штепсель

Штепсельный разъем:
17JE-13090-02 (D8C)
Контакт: 17L-002C или 17L-002C1

№ ножки	Сигнал
1	+5В (Источник питания)
2	Фаза U
3	Фаза V
4	Фаза W
5	0В (источник питания)
6	Не используется
7	Не используется
8	Не используется
9	Не используется

Линейный серводвигатель

Спецификации разъема



Разъем: 350779-1
Штырь: 350218-3 или 350547-3(№.1 - 3)
350654-1
350669-1 (№ 4)
от Tyco Electronics AMP K.K.

Штепсель

Колпачок : 350780-1
Штырь: 350536-3 или 350550-3

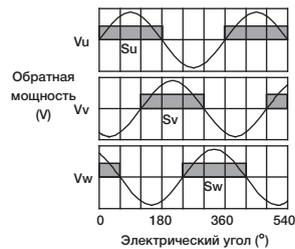
Прим.: Доступны также модели, совместимые с соединителями от производителя Interconnectron GmbH.

№ ножки	Сигнал	Провод Цвет
1	Фаза U	Красный
2	Фаза V	Белый
3	Фаза W	Черный
4	FG	Зеленый

Сигналы на выходе датчика Холла

Сигналы

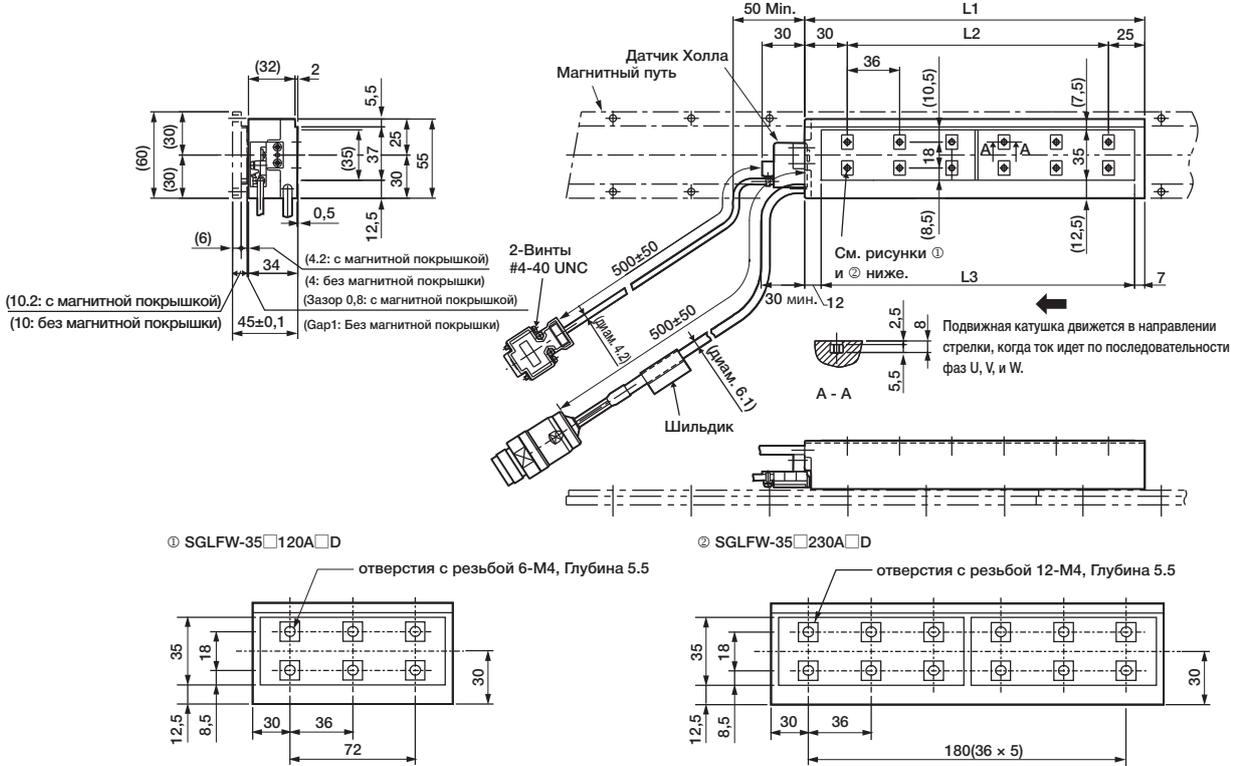
Когда подвижная катушка движется в направлении, обозначенном стрелкой (см. рис.), взаимосвязь между выходными сигналами датчика Холла Su, Sv, Sw и обратной мощностью каждой фазы привода Vu, Vv, Vw становится следующей.



Внешние единицы измерений: мм

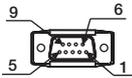
(2) SGLFW-35

- Подвижная катушка: SGLGW-35□□□C□D (C соединителем от Interconnectron GmbH)



Модель подвижной катушки SGLFW-	L1	L2	L3	N	Приблиз. масса кг
35□120A□D	127	72	108	6	1,3
35□230A□D	235	180	216	12	2,3

Датчик Холла
Спецификации разъема



Штыревой разъем:
17JE-23090-02 (D8C) от DDK Ltd.

Штепсель

Штепсельный разъем:
17JE-13090-02 (D8C)
Контакт: 17L-002C или 17L-002C1

№ ножки	Сигнал
1	+5В (Источник питания)
2	Фаза U
3	Фаза V
4	Фаза W
5	0В (источник питания)
6	Не используется
7	Не используется
8	Не используется
9	Не используется

Линейный серводвигатель
Спецификации разъема



Расширение: ARRA06AMRPN182
Штырь: 021.279.1020
от Interconnectron GmbH

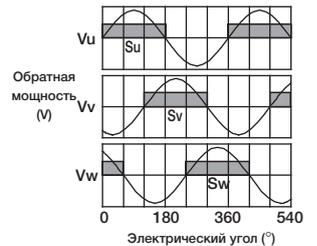
Штепсель

Разъем : APRA06BFRDN170
Розетка: 020.105.1020

№ ножки	Наименование
1	Фаза U
2	Фаза V
4	Фаза W
5	Не используется
6	Не используется
⊕	Заземление

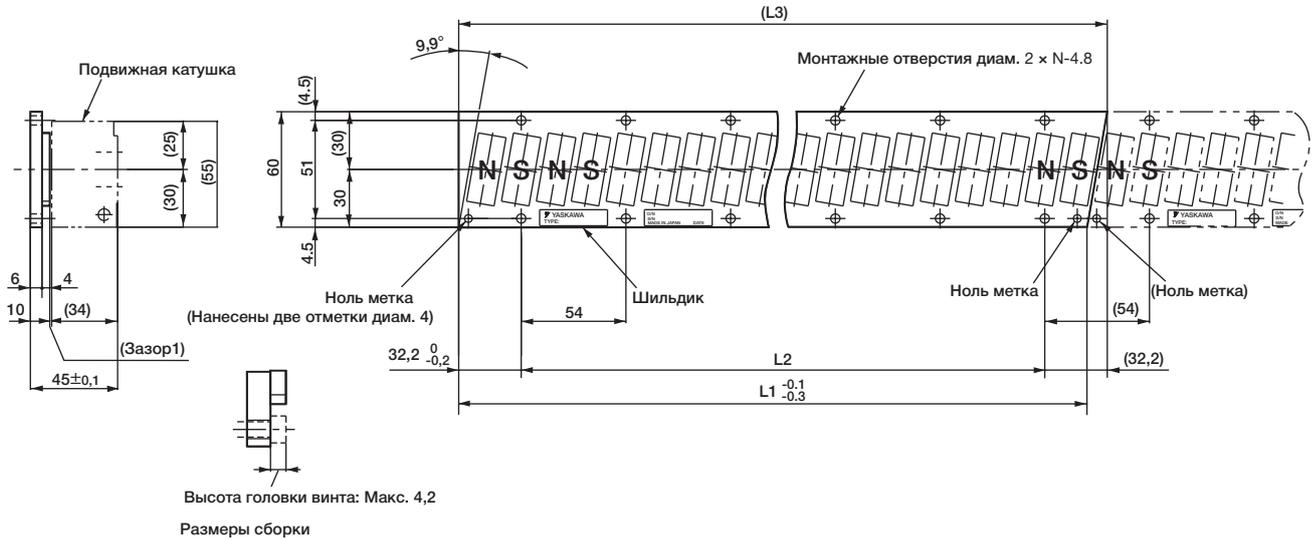
Сигналы на выходе датчика Холла

Когда подвижная катушка движется в направлении, обозначенном стрелкой (см. рис.), взаимосвязь между выходными сигналами датчика Холла Su, Sv, Sw и обратной мощностью каждой фазы привода Vu, Vv, Vw становится следующей.



Внешние единицы измерений: мм

• Магнитный путь: SGLGM-35□□□A



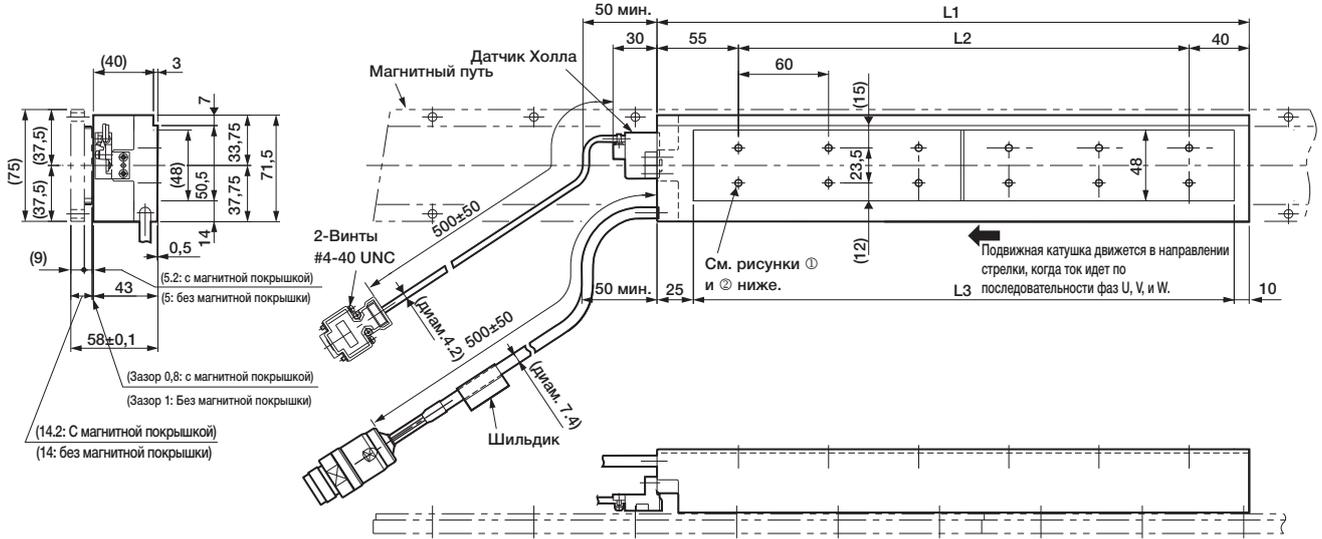
Прим.: 1 Несколько SGLFM-35□□□Магнитные пути можно подключить. Подключите магнитные пути, чтобы контрольные отметки совпадали друг с другом в направлении, указанном на картинке.

2 Если у Вас имеется электростимулятор либо любое иное электрическое медицинское устройство, не приближайтесь к магнитному пути линейного серводвигателя.

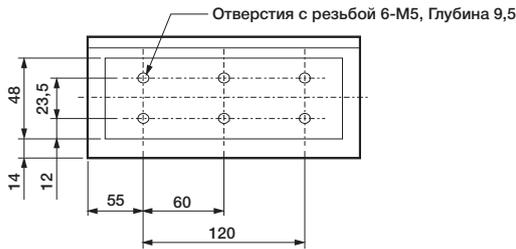
Модель магнитного пути SGLFM-	L1 ^{-0.1} _{-0.3}	L2	(L3)	N	Приблиз. масса кг
35324A	324	270 (54 × 5)	(334,4)	6	1,2
35540A	540	486 (54 × 9)	(550,4)	10	2
35756A	756	702 (54 × 13)	(766,4)	14	2,9

Внешние единицы измерений: мм

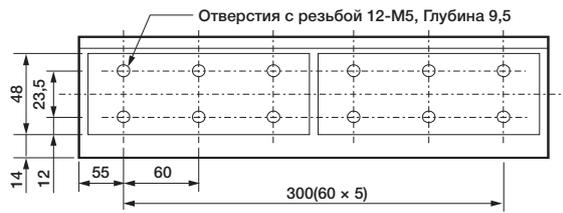
● Подвижная катушка: SGLGW-50□□□C□D (С соединителем от Interconnectron GmbH)



① SGLFW-50□□200B□D

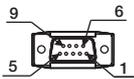


② SGLFW-50□□380B□D



Модель подвижной катушки SGLFW-	L1	L2	L3	N	Приблиз. масса кг
50□200B□D	215	120	180	6	3,5
50□380B□D	395	300	360	12	6,9

Датчик Холла
Спецификации разъема



Штыревой разъем:
17JE-23090-02 (D8C) от DDK Ltd.

Штепсель

Штепсельный разъем:
17JE-13090-02 (D8C)
Контакт: 17L-002C или
17L-002C1

№ ножки	Сигнал
1	+5В (Источник питания)
2	Фаза U
3	Фаза V
4	Фаза W
5	0В (источник питания)
6	Не используется
7	Не используется
8	Не используется
9	Не используется

Линейный серводвигатель
Спецификации разъема



Расширение: ARRA06AMRPN182
Штырь: 021.279.1020
от Interconnectron GmbH

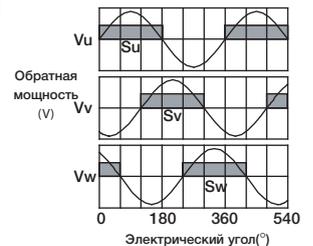
Штепсель

Разъем : APRA06BFRDN170
Розетка: 020.105.1020

№ ножки	Наименование
1	Фаза U
2	Фаза V
4	Фаза W
5	Не используется
6	Не используется
⊕	Заземление

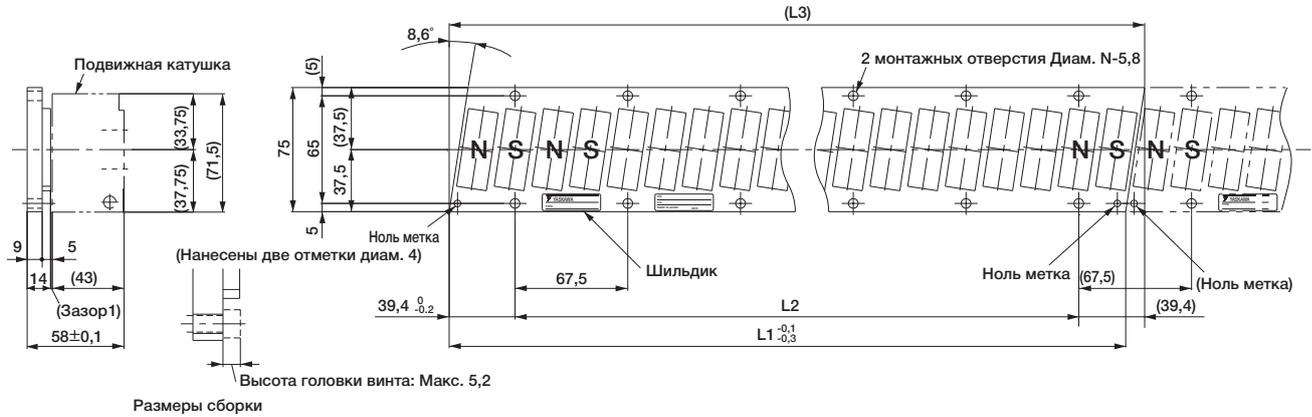
Сигналы на выходе датчика Холла

Когда подвижная катушка движется в направлении, обозначенном стрелкой (см. рис.), взаимосвязь между выходными сигналами датчика Холла Su, Sv, Sw и обратной мощностью каждой фазы привода Vu, Vv, Vw становится следующей.



Внешние единицы измерений: мм

• Магнитный путь: SGLGM-50□□□A



Прим.: 1 Несколько SGLFM-50□□□Магнитные пути можно подключить. Подключите магнитные пути, чтобы контрольные отметки совпадали друг с другом в направлении, указанном на картинке.

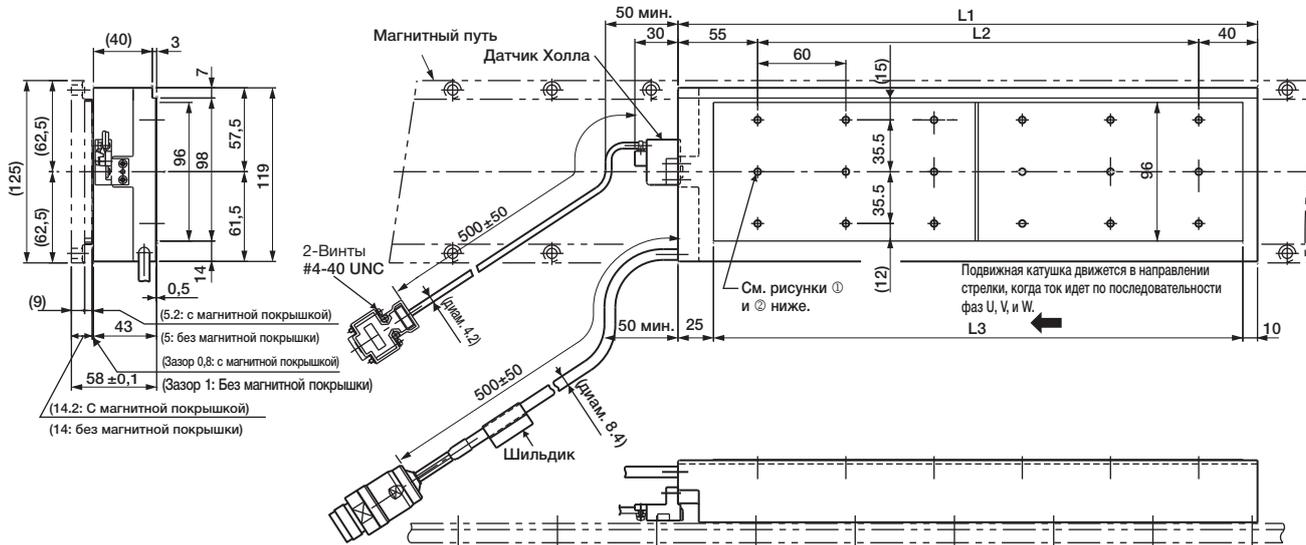
2 Если у Вас имеется электростимулятор либо любое иное электрическое медицинское устройство, не приближайтесь к магнитному пути линейного серводвигателя.

Модель магнитного пути SGLFM-	L1 ^{-0,1/-0,3}	L2	(L3)	N	Приблиз. масса кг
50405A	405	337,5 (67,5×5)	(416,3)	6	2,8
50675A	675	607,5 (67,5×9)	(686,3)	10	4,6
50945A	945	877,5 (67,5×13)	(956,3)	14	6,5

Внешние единицы измерений: мм

(4) SGLFW-1Z

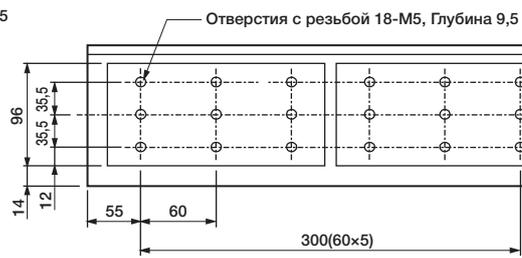
- Подвижная катушка: SGLFW-1Z□□□□B□D (С соединителем от Interconnectron GmbH)



① SGLFW-1Z□200B□D

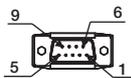


② SGLFW-1ZD380B□D



Модель подвижной катушки SGLFW-	L1	L2	L3	N	Приблиз. масса кг
1Z□200B□D	215	120	180	9	6,4
1ZD380B□D	395	300	360	18	11,5

Датчик Холла
Спецификации разъема



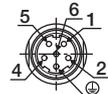
Штыревой разъем:
17JE-23090-02 (D8C) от DDK Ltd.

Штепсель

Штепсельный разъем:
17JE-13090-02 (D8C)
Контакт: 17L-002C или 17L-002C1

№ ножки	Сигнал
1	+5В (Источник питания)
2	Фаза U
3	Фаза V
4	Фаза W
5	0В (источник питания)
6	Не используется
7	Не используется
8	Не используется
9	Не используется

Линейный серводвигатель
Спецификации разъема



Расширение: ARRA06AMRPN182
Штырь: 021.279.1020
от Interconnectron GmbH

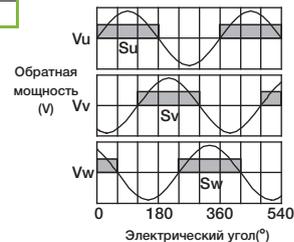
Штепсель

Разъем : APRA06BFRDN170
Розетка: 020.105.1020

№ ножки	Наименование
1	Фаза U
2	Фаза V
4	Фаза W
5	Не используется
6	Не используется
⊕	Заземление

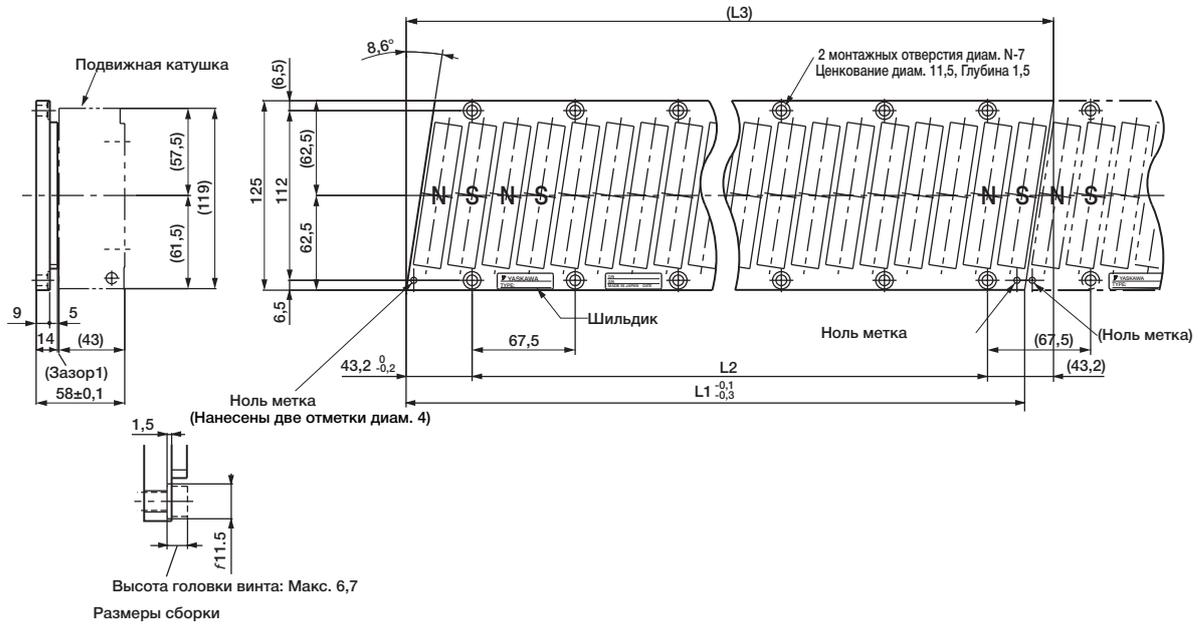
Сигналы на выходе датчика Холла

Когда подвижная катушка движется в направлении, обозначенном стрелкой (см. рис.), взаимосвязь между выходными сигналами датчика Холла Su, Sv, Sw и обратной мощностью каждой фазы привода Vu, Vv, Vw становится следующей.



Внешние размеры Единицы: мм

● Магнитный путь: SGLGM-1Z□□□A

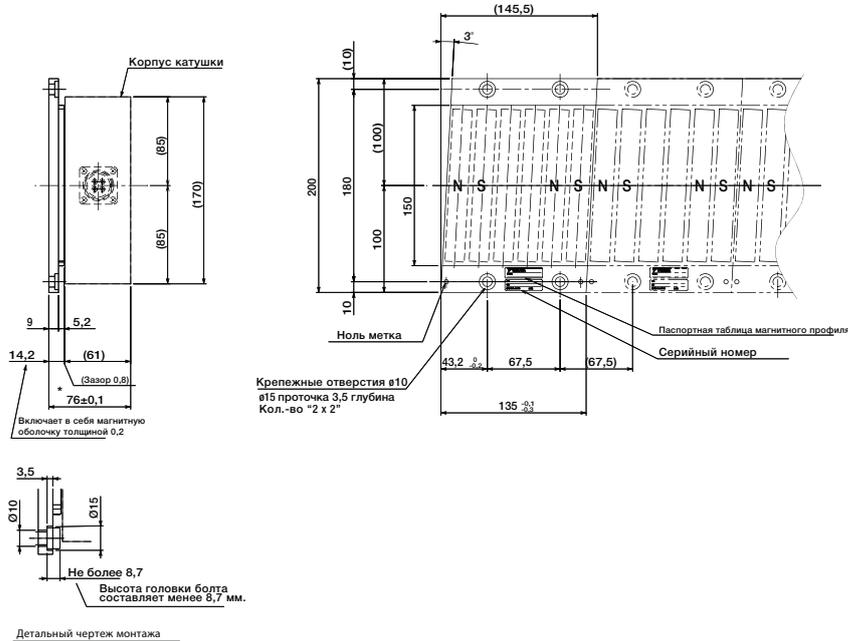


Прим.: 1 Несколько SGLFM-1Z□□□Магнитные пути можно подключить. Подключите магнитные пути, чтобы контрольные отметки совпадали друг с другом в направлении, указанном на картинке.
2 Если у Вас имеется электростимулятор либо любое иное электрическое медицинское устройство, не приближайтесь к магнитному пути линейного серводвигателя.

Модель магнитного пути SGLFM-	L1 ^{+0.1} _{-0.3}	L2	L3	N	Приблиз. масса кг
1Z405A	405	337.5 (67.5 × 5)	(423,9)	6	5
1Z675A	675	607.5 (67.5 × 9)	(693,9)	10	8,3
1Z945A	945	877.5 (67.5 × 13)	(963,9)	14	12

Внешние единицы измерений: мм

● Магнитный путь: SGLFM-1E135A □



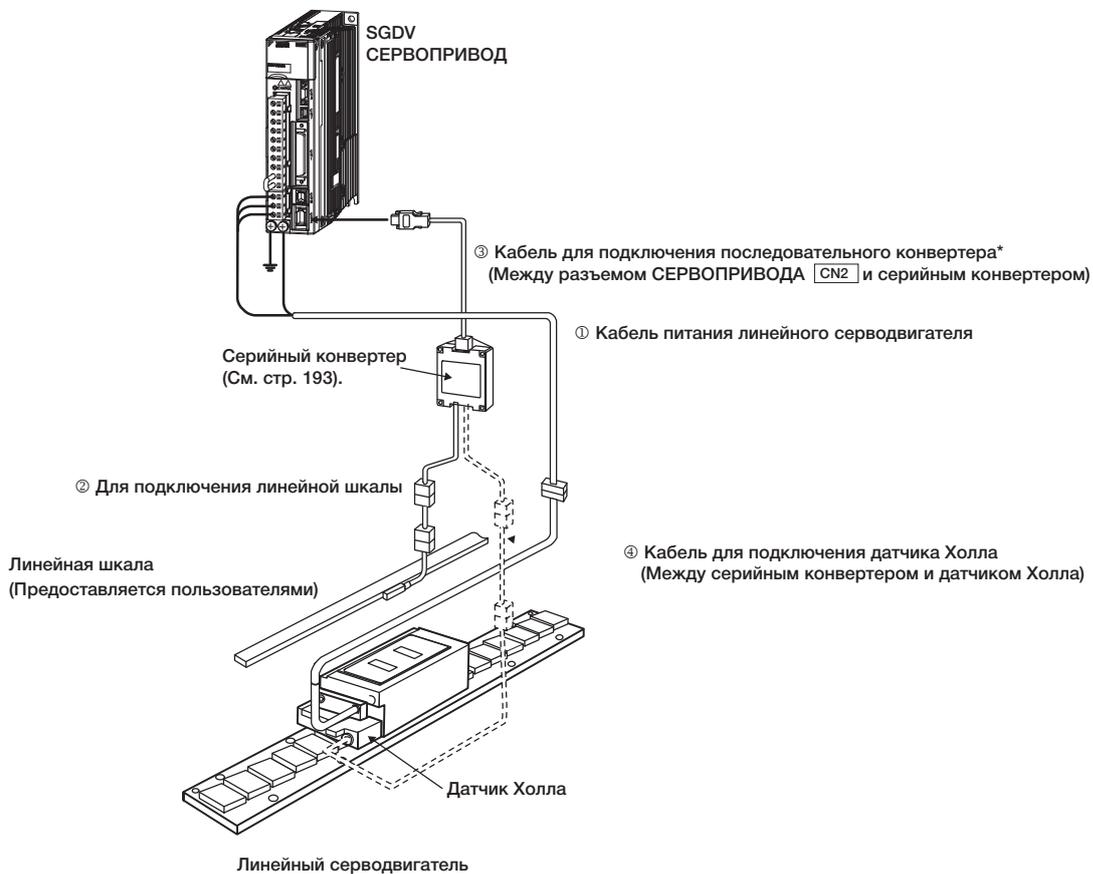
Прим.: 1 Несколько SGLFM-1E□□□Магнитные пути можно подключить. Подключите магнитные пути, чтобы контрольные отметки совпадали друг с другом в направлении, указанном на картинке.

2 Если у Вас имеется электростимулятор либо любое иное электрическое медицинское устройство, не приближайтесь к магнитному путилинейного серводвигателя.

Модель магнитного пути SGLFM-	Приблиз. масса кг
1E135A	2,5

Выбор кабелей

● Соединения кабелей



*: Последовательный преобразователь может подключиться напрямую к абсолютной линейной шкале.

Выбор кабелей

● Кабели

Наименование	Применяется к линейному серводвигателю модели	Длина	№ заказа	Технические характеристики	Подробности
① Линейный серводвигатель Силовые кабели	SGLFW-20, -35	1 м	JZSP-CLN11-01-E		(1)
		3 м	JZSP-CLN11-03-E		
		5 м	JZSP-CLN11-05-E		
		10 м	JZSP-CLN11-10-E		
		15 м	JZSP-CLN11-15-E		
			20 м	JZSP-CLN11-20-E	*1
	SGLFW-50, -1Z	1 м	JZSP-CLN21-01-E		(2)
		3 м	JZSP-CLN21-03-E		
		5 м	JZSP-CLN21-05-E		
		10 м	JZSP-CLN21-10-E		
		15 м	JZSP-CLN21-15-E		
			20 м	JZSP-CLN21-20-E	*1
	SGLFW-35, 50, 1Z A□□□□□D	3 м	DP9325254-03G		(3)
		5 м	DP9325254-05G		
		10 м	DP9325254-10G		
		15 м	DP9325254-15G		
		20 м	DP9325254-20G		
	SGLFW-35, 50, 1Z D□□□□□D	1 м	JZSP-CMM20D15-01G		(4)
		3 м	JZSP-CMM20D15-03G		
		5 м	JZSP-CMM20D15-05G		
10 м		JZSP-CMM20D15-10G			
15 м		JZSP-CMM20D15-15G			
		20 м	JZSP-CMM20D15-20G	*2	
SGLFW-1E D□□□□□□	1 м	JZSP-CVMCA13-01-E-G#			
	3 м	JZSP-CVMCA13-03-E-G#			
	5 м	JZSP-CVMCA13-05-E-G#			
	10 м	JZSP-CVMCA13-10-E-G#			
	15 м	JZSP-CVMCA13-15-E-G#			
		20 м	JZSP-CVMCA13-20-E-G#		
② Кабели для подключения линейной шкалы ³	Все модели	1 м	JZSP-CLL00-01-E-G#		(5)
		3 м	JZSP-CLL00-03-E-G#		
		5 м	JZSP-CLL00-05-E-G#		
		10 м	JZSP-CLL00-10-E-G#		
		15 м	JZSP-CLL00-15-E-G#		
③ Кабель для подключения серийного конвертера	Все модели	1 м	JZSP-CLP70-01-E-G#		(6)
		3 м	JZSP-CLP70-03-E-G#		
		5 м	JZSP-CLP70-05-E-G#		
		10 м	JZSP-CLP70-10-E-G#		
		15 м	JZSP-CLP70-15-E-G#		
		20 м	JZSP-CLP70-20-E-G#		
□ Кабель для подключения датчика Холла	Все модели	1 м	JZSP-CLL10-01-E-G#		(7)
		3 м	JZSP-CLL10-03-E-G#		
		5 м	JZSP-CLL10-05-E-G#		
		10 м	JZSP-CLL10-10-E-G#		
		15 м	JZSP-CLL10-15-E-G#		

*1: Соединитель от Tyco Electronics AMP K.K.

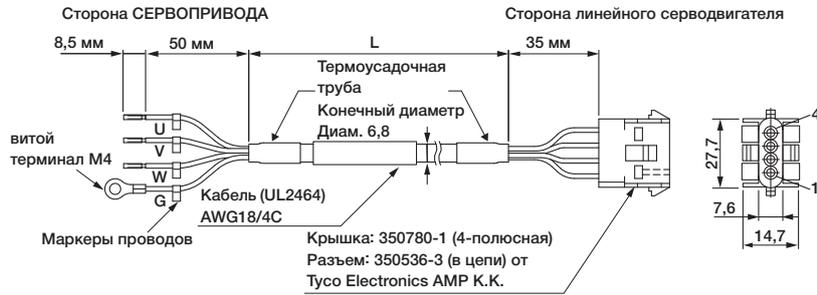
2: Соединитель от Interconnectron GmbH

*3: При использовании последовательного конвертера JZDP-G00□-□□□-E максимальная длина кабеля составит 3 м.

Прим.: Цифра "#" на номере заказа представляет собой версию проекта.

Выбор кабелей

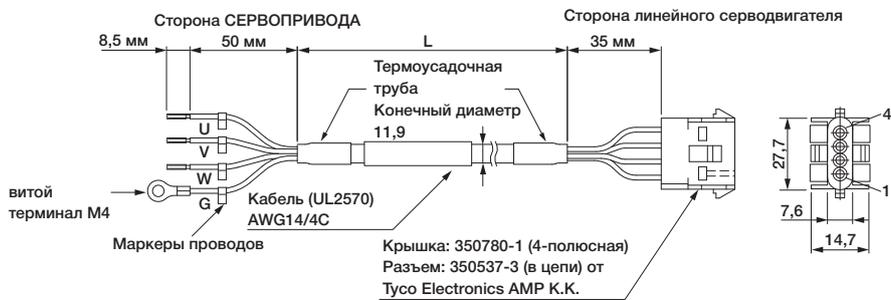
(1) Силовые кабели для линейного серводвигателя: JZSP-CLN11-□□-E



• Характеристики проводки

Провода на стороне СЕРВОПРИВОДА		Разъем на стороне линейного серводвигателя	
Цвет провода	Сигнал	Сигнал	№ контакта
Красный	Фаза U	Фаза U	1
Белый	Фаза V	Фаза V	2
Синий	Фаза W	Фаза W	3
Зеленый/Желтый	FG	FG	4

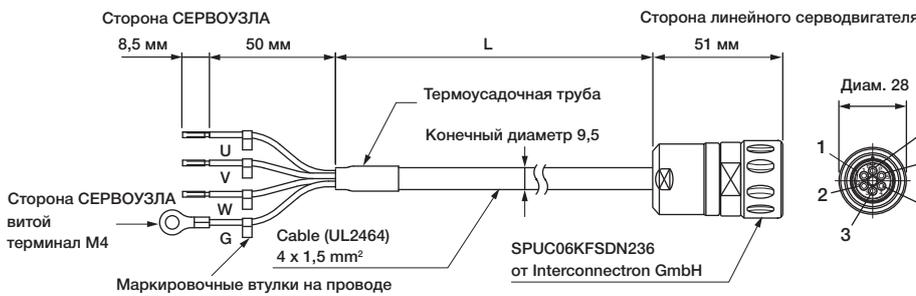
(2) Силовые кабели для линейного серводвигателя: JZSP-CLN21-□□-E



• Характеристики проводки

Провода на стороне СЕРВОПРИВОДА		Разъем на стороне линейного серводвигателя	
Цвет провода	Сигнал	Сигнал	№ штыря
Красный	Фаза U	Фаза U	1
Белый	Фаза V	Фаза V	2
Синий	Фаза W	Фаза W	3
Зеленый/Желтый	FG	FG	4

(3) Кабели питания линейного серводвигателя: DP9325254-□□G

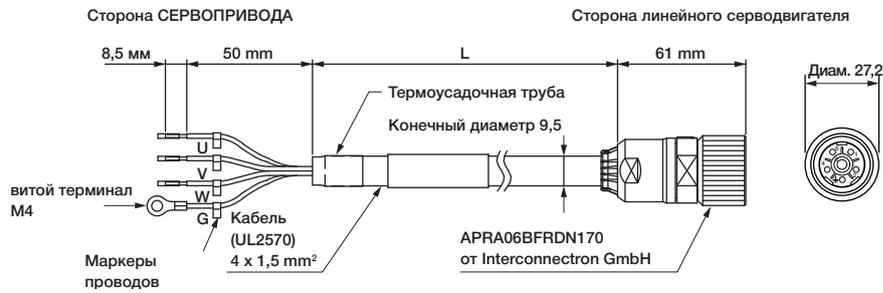


• Характеристики проводки

Провода на стороне СЕРВОПРИВОДА		Разъем на стороне линейного серводвигателя	
Цвет провода	Сигнал	Сигнал	№ контакта
Черный 1	Фаза U	Фаза U	1
Черный 2	Фаза V	Фаза V	2
Черный 3	Фаза W	Фаза W	3
Зеленый/Желтый	FG	—	4
		—	5
		FG	6

Выбор кабелей

(4) Силовые кабели для линейного серводвигателя: JZSP-CLN15-□□-E-G#



• Характеристики проводки

Провода на стороне СЕРВОПРИВОДА		Разъем на стороне линейного серводвигателя	
Цвет провода	Сигнал	Сигнал	№ контакта
Черный 1	Фаза U	Фаза U	1
Черный 2	Фаза V	Фаза V	2
Черный 3	Фаза W	FG	3
Зеленый/Желтый	FG	Фаза	4
		—	5
		—	6

(5) Кабели для подключения линейных шкал: JZSP-CLL00-□□-E-G#

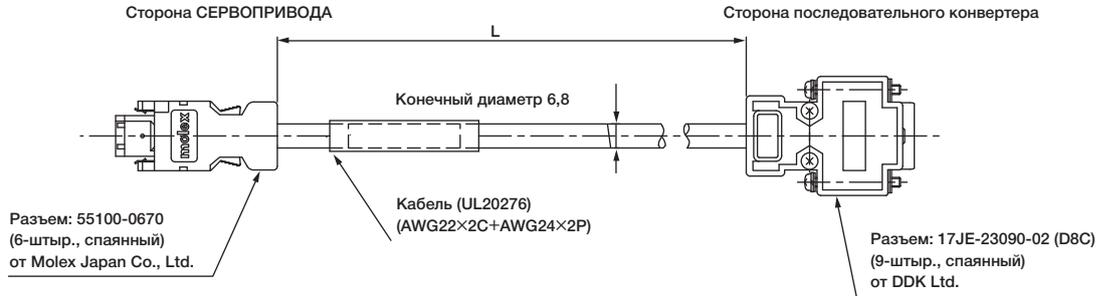


• Характеристики проводки

Страна последовательного конвертера		Страна линейной шкалы	
№ контакта	Сигнал	№ контакта	Сигнал
1	/Cos (V1-)	1	/Cos (V1-)
2	/Sin (V2-)	2	/Sin (V2-)
3	Ref (V0+)	3	Ref (V0+)
4	+5B	4	+5B
5	5Bc	5	5Bc
6	BID	6	BID
7	Vx	7	Vx
8	Vq	8	Vq
9	Cos (V1+)	9	Cos (V1+)
10	Sin (V2+)	10	Sin (V2+)
11	/Ref (V0+)	11	/Ref (V0-)
12	0B	12	0B
13	0Bc	13	0Bc
14	DIR	14	DIR
15	Внутр.	15	Внутр.
Корпус	Экран	Корпус	Экран

Выбор кабелей

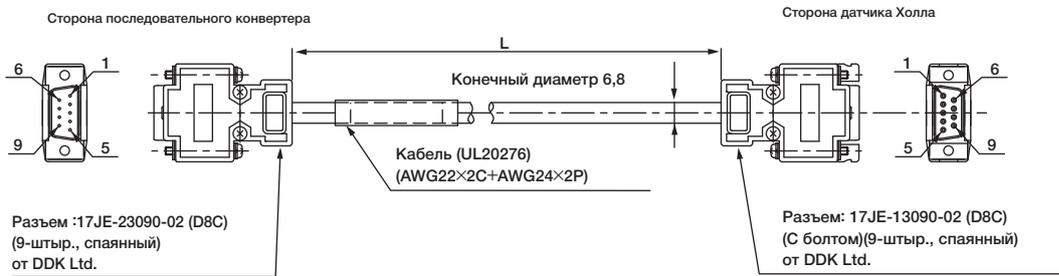
(6) Кабели для подключения последовательных конвертеров: JZSP-CLP70-□□-E-G#



• Характеристики проводки

Сторона СЕРВОПРИВОДА			Serial Converter Unit End		
№ контакта	Сигнал	Цвет провода	№ контакта	Сигнал	Цвет провода
1	PG5B	Красный	1	+5B	Красный
2	PG0B	Черный	5	0B	Черный
3	-	-	3	-	-
4	-	-	4	-	-
5	PS	Голубой	2	Вывод на фазе S	Голубой
6	/PS	Голубой/белый	6	Вывод на фазе /S	Голубой/белый
Корпус	Экран	-	Корпус	Экран	-
			7	-	-
			8	-	-
			9	-	-

(7) Кабели для подключения датчиков Холла: JZSP-CLL10-□□-E-G#



• Характеристики проводки

Сторона последовательного конвертера		Сторона датчика Холла	
№ контакта	Сигнал	№ контакта	Сигнал
1	+5B	1	+5B
2	Вход на фазе U	2	Вход на фазе U
3	Вход на фазе V	3	Вход на фазе V
4	Вход на фазу W	4	Вход на фазу W
5	0B	5	0B
6	-	6	-
7	-	7	-
8	-	8	-
9	-	9	-
Корпус	Экран	Корпус	Экран

SGLFW
(С F-образным железным сердечником)