

# Линейные сервоприводы

# SGLC

(Тип цилиндра)



## Обозначения модели

### ● Комбинация подвижной катушки и магнитного пути

**S G L C - D16 A 085 A P - 750 A**

Линейная  $\Sigma$  серия Линейный серводвигатель (S)    1-ая цифра (G)    2-ая+3-ая+4-ая цифры (L)    5-ая цифра (C)    6-ая+7-ая+8-ая цифры (D16)    9-ая цифра (A)    10-ая цифра (085)    11-ая+12-ая+13-ая цифры (A)    14-ая цифра (P)    11-ая+12-ая+13-ая цифры (750)    14-ая цифра (A)

1-ая цифра Модель серводвигателя

Код	Технические характеристики
C	Тип цилиндра

2-ая+3-ая+4-ая цифры Внешний диаметр магнитного пути

Код	Технические характеристики
D16	16 мм
D20	20 мм
D25	25 мм
D32	32 мм

5-ая цифра Напряжение

Код	Технические характеристики
A:	200 В перем. напряжения

6-ая+7-ая+8-ая цифры Длина подвижной катушки

Код	Технические характеристики	Внешний диаметр магнитного пути
085	85 мм	D16
100	100 мм	D20
115	115 мм	D16
125	125 мм	D25
135	135 мм	D20
145	145 мм	D16
165	165 мм	D32
170	170 мм	D20, D25
215	215 мм	D25
225	225 мм	D32
285	285 мм	D32

9-ая цифра Версия проекта Заказа подвижной катушки A, B...

10-ая цифра Датчик Холла

Код	Технические характеристики
P	C датчиком Холла (все модели)

11-ая+12-ая+13-ая цифры Длина магнитного пути (См. след. страницу)

14-ая цифра Версия проекта Заказа магнитного пути A, B...

### ● Подвижная катушка

**SGL C W - D16 A 085 A P**

Линейная  $\Sigma$  Серия Линейный серводвигатель

1-ая цифра Модель серводвигателя (Так же, как и в указанной выше комбинации.)

2-ая цифра Подвижная катушка/ Магнитный путь

Код	Технические характеристики
W	Подвижная катушка

3-я+4-ая+5-ая цифры Внешний диаметр магнитного пути (Так же, как и в указанной выше комбинации.)

6-ая цифра Напряжение (Так же, как и в указанной выше комбинации.)

7-ая+8-ая+9-ая цифры Длина подвижной катушки (Так же, как и в указанной выше комбинации.)

10-ая цифра Номер версии проекта A, B...

11-ая цифра Датчик Холла

Код	Технические характеристики
P	C датчиком Холла Все модели

### ● Магнитный путь

**SGL C M - D16 750 A**

Линейная  $\Sigma$  Серия Линейный серводвигатель

1-ая цифра Модель серводвигателя (Так же, как и в указанной выше комбинации.)

2-ая цифра Подвижная катушка/ Магнитный путь

Код	Технические характеристики
M	Магнитный путь

3-я+4-ая+5-ая цифры Внешний диаметр магнитного пути (Так же, как и в указанной выше комбинации.)

6-ая+7-ая+8-ая цифры Длина магнитного пути (См. след. страницу)

9-ая цифра Номер версии проекта A, B...

Прим.: Заказывайте магнитный путь и подвижную катушку в комплекте. Перед тем, как приобретать их по отдельности, обратитесь к представителю Yaskawa.

## Характеристики

- Поддерживаются оба корпуса катушки, легкое переключение с шариковых винтов.
- Если сравнивать с системами на основе шариковых винтов, повышенная скорость и точность позиционирования существенно сокращает тактовое время.
- В отличие от систем на основе шариковых винтов отсутствует необходимость прикасаться к установке, смазывать маслом, а также более простые в обслуживании.

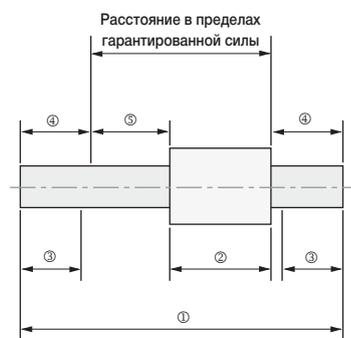
## Примеры приложения

- Полупроводниковое оборудование
- Электронный блок
- Оборудование для упаковки продуктов
- Металлообрабатывающие установки
- Погрузочно-разгрузочные устройства

### ◆ Длина магнитного пути

Модель подвижной катушки SGLCW-		Размеры магнитного пути в мм					Особые заказы Длина магнитного пути в мм Мин. - Макс.
		Стандартные характеристики				Код = ① мм	
		②	③	④	⑤		
D16A	085AP 115AP 145AP	300	85	30	37,5	140	240...420 (30 мм возрастание)
			115			110	
			145			80	
	750	510	85	45	52,5	320	480...750 (30 мм возрастание)
			115			290	
			145			260	
		750	85			560	
			115			530	
			145			500	
D20A	100AP 135AP 170AP	350	100	35	45	160	280...490 (35 мм возрастание)
			135			125	
			170			90	
	870	590	100	50	60	370	555...870 (35 мм возрастание)
			135			335	
			170			300	
		870	100			650	
			135			615	
			170			580	
D25A	125AP 170AP 215AP	450	125	45	57,5	210	360...630 (45 мм возрастание)
			170			165	
			215			120	
	1110	750	125	60	72,5	480	705...1110 (45 мм возрастание)
			170			435	
			215			390	
		1110	125			840	
			170			795	
			215			750	
D32A	165AP 225AP 285AP	600	165	60	75	285	480...840 (60 мм возрастание)
			225			225	
			285			165	
	1500	1020	165	90	105	645	960...1500 (60 мм возрастание)
			225			585	
			285			525	
		1500	165			1125	
			225			1065	
			285			1005	

- ① Длина магнитного пути
- ② Длина подвижной катушки
- ③ (Положение опорной секции)
- ④ Расстояние за пределами гарантированной силы:
- ⑤ Эффективный ход



Прим.: ④ Расстояние за пределами гарантированной силы: Если какая-либо часть подвижной катушки расположена в пределах этого расстояния, указанные на стр. 184 характеристики не могут быть обеспечены.

< Расчет длины магнитного пути >

- ② Длина подвижной катушки (в мм)
- ④ Расстояние за пределами гарантированной силы (в мм)
- ⑤ Эффективный ход (в мм)



◆ Длина магнитного пути  
[② + ④ × 2 + ⑤] (мм)

**Номинальные значения и технические характеристики**

**Норма времени:** Продолжит.  
**Сопrotивление изоляции:** 500 В пост. напряжения, 10 МΩ мин.  
**Окружающая температура:** 0 - 40°C  
**Возбуждение:** Постоянный магнит

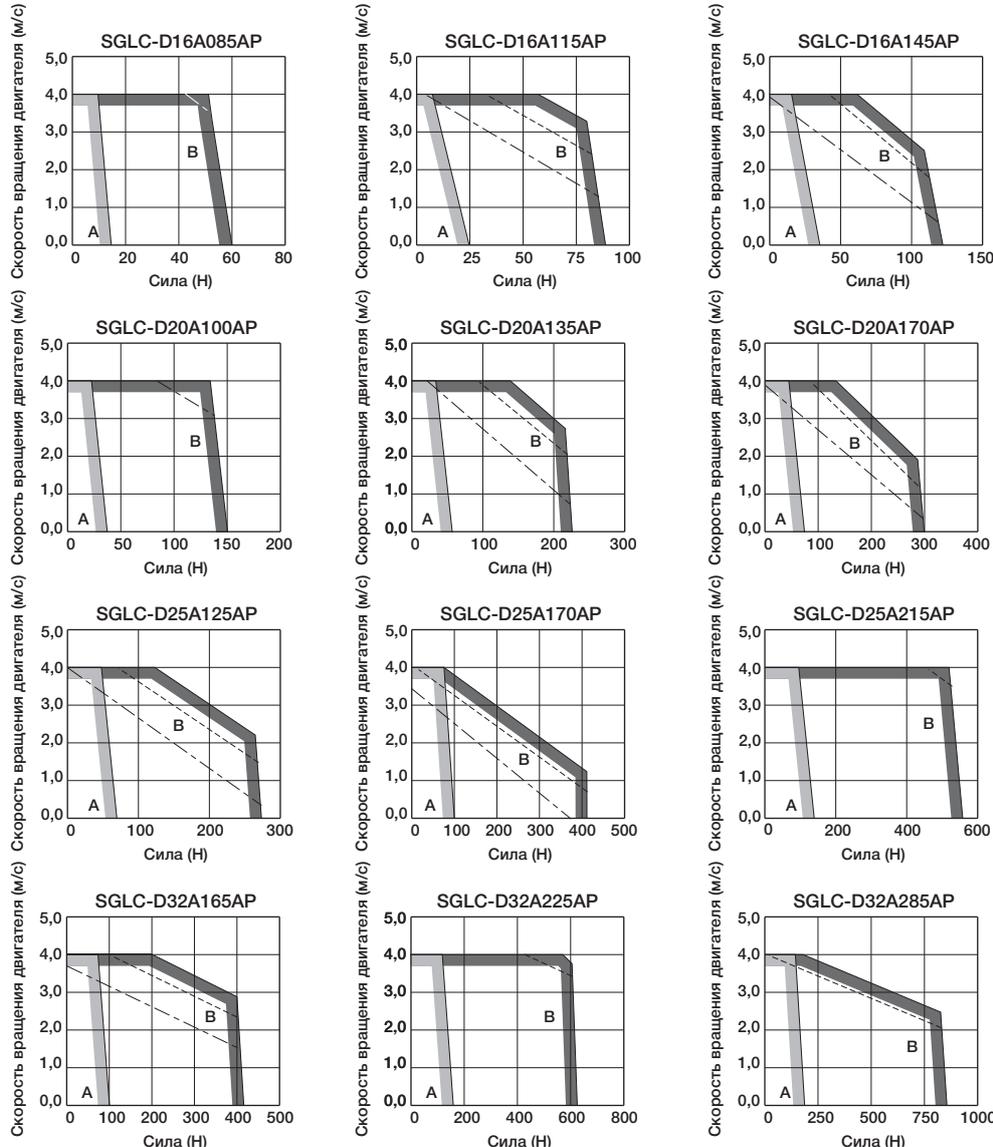
**Выдерживаемое напряжение:** 1500 В перем. напряжения в минуту  
**Корпус:** Самоохлаждение  
**Влажность окружающей среды:** 20% - 80% (без конденсации)  
**Допустимая температура обмотки:** 130°C (Термический класс В)

Модель линейного серводвигателя SGLC-		D16A			D20A			D25A			D32A		
		085A	115A	145A	100A	135A	170A	125A	170A	215A	165A	225A	285A
Пиковая скорость <sup>*3</sup>	м / с	4,0	4,0	4,0	4,0	4,0	4,0	4,0	4,0	4,0	4,0	4,0	4,0
Номинальная сила <sup>*1</sup>	Н	17	25	34	30	45	60	70	105	140	90	135	180
Расчетная сила тока <sup>*1</sup>	Амп	0,59	0,53	0,66	0,98	0,98	1,19	1,42	1,75	3,49	1,57	2,79	2,79
Моментальная ая сила <sup>*1</sup>	Н	60	90	120	150	225	300	280	420	560	420	630	840
Моментальный ток <sup>*1</sup>	Амп	2,07	2,07	2,52	4,90	4,90	5,95	5,68	6,98	12,96	7,32	13,01	13,01
Масса подвижной катушки	кг	0,3	0,4	0,5	0,6	0,8	1,0	1,0	1,4	1,8	1,8	2,5	3,2
Константа взаимодействия	Н / А	31,2	46,8	51,3	33,0	49,5	54,3	53,1	64,8	43,2	61,8	52,2	69,6
Константа обратной электродвижущей силы	В / (м/с)	10,4	15,6	17,1	11,0	16,5	18,1	17,7	21,6	14,4	20,6	17,4	23,2
Константа двигателя	Н / √w	4,8	5,9	6,7	7,5	9,2	10,4	10,0	12,4	15,4	16,2	20,0	23,0
Константа электрического времени	мс	0,18	0,18	0,17	0,38	0,32	0,41	0,18	0,59	0,65	0,76	1,18	1,58
Механическое время Константа	мс	13,1	11,7	11,3	10,70	9,50	9,30	10,1	9,2	7,6	6,9	6,3	6,0
Термостойкость (С теплоотводом)	К/В	3,35	2,9	1,64	1,66	1,45	1,29	1,00	0,68	0,61	0,77	0,53	0,49
Термостойкость (Без теплоотводом)	К/В	6,79	5,24	4,26	4,35	3,38	2,76	2,99	2,29	1,81	1,87	1,43	1,16
Магнитное притяжение <sup>*2</sup>	Н	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Применимый СЕРВОПРИВОД	SGDV-	R70A	R70A	R90A	1R6A	1R6A	2R8A	1R6A	2R8A	5R5A	2R8A	5R5A	5R5A

\*1: Пункты, помеченные как "Характеристики силы и скорости" - это значения при температуре обмотки двигателя 100°С во время работы вместе с СЕРВОПРИВОДОМ. Другие - при 20°С.  
 \*2: Логическое магнитное притяжение между подвижной катушкой и магнитным путем. По причине диспропорции зазора после установки подвижной катушки и магнитного пути генерируется магнитное притяжение.  
 \*3: Расчетная скорость во время работы при управлении скорости с аналоговым напряжением должна составлять 1,5 м/с.  
 Прим.: Указанные выше характеристики (указанные в следующей таблице) показывают значения при охлаждении установленным на подвижной катушке теплоотводом (алюмин).  
 Размер теплоотвода 100 мм × 200 мм × 12 мм : SGLC-D16A085A, -D16A115A  
 200 мм × 300 мм × 12 мм : SGLC-D16A145A, -D20A100A, -D20A135A, -D20A170A  
 300 мм × 400 мм × 12 мм : SGLC-D25A125A, -D32A165A  
 400 мм × 500 мм × 12 мм : SGLC-D25A170A, -D25A215A, -D32A225A, -D32A285A

**Номинальные значения и технические характеристики**

● **Характеристики силы и скорости** **A**: Зона продолжительной работы **B**: Зона прерывистой работы (Прим.)



Примечания: 1 Характеристики зоны прерывистой работы зависят от питающего напряжения. Сплошные, пунктирные линии зоны прерывистой работы отражают характеристики при работе серводвигателя в следующей комбинации:

- Сплошная линия: С трехфазным СЕРВОПРИВОДОМ на 200 В
- Пунктирная линия: С однофазным СЕРВОПРИВОДОМ на 200 В
- Пунктирная линия: С однофазным СЕРВОПРИВОДОМ на 100 В

Серводвигатели SGLC-D16A085AP и SGLC-20A100AP вместе с однофазными СЕРВОПРИВОДАМИ на 200 В обладают теми же характеристиками, как и комбинированные с трехфазными.

2 Если эффективная сила находится в пределах номинальной силы, сервопривод может использоваться в зоне прерывистой работы.

● **Механические характеристики линейных серводвигателей**

(1) Ударопрочность

- Ускорение при ударе: 98 м/с<sup>2</sup>
- Количество ударов: дважды

(2) Виброустойчивость

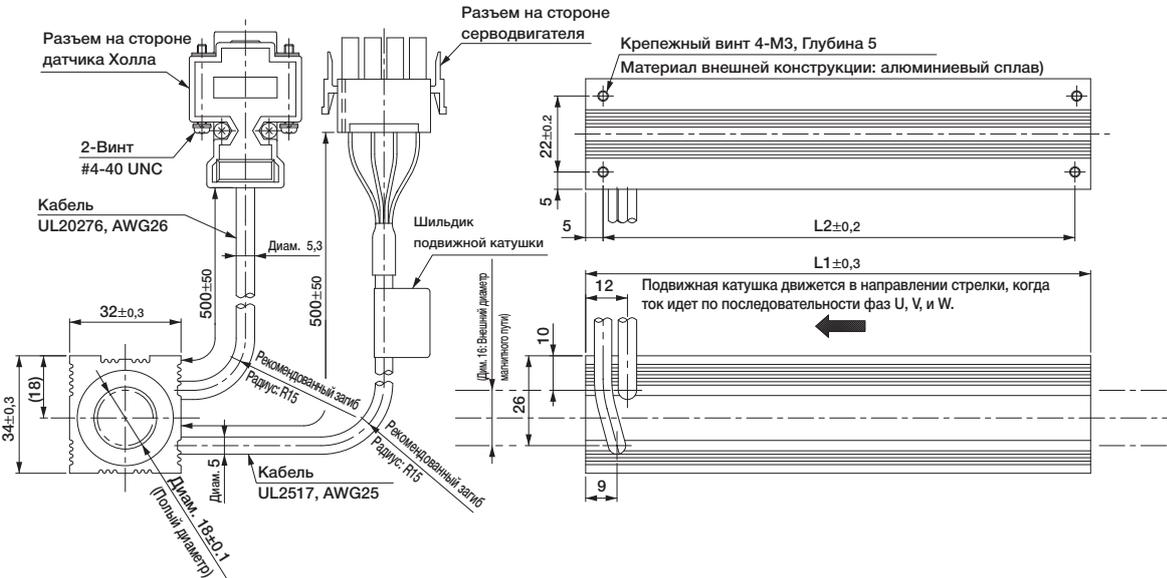
Линейные серводвигатели способны выдержать вибрационное ускорение в трех направлениях: Вертикальная, боковая, с фронтальной стороны в тыльную.

- Вибрационное ускорение:
  - Подвижная катушка: 24.5 м/с<sup>2</sup>
  - Магнитный путь: 24.5 м/с<sup>2</sup> в направлении оси
  - 4.9 м/с<sup>2</sup> вертикально и горизонтально

**Внешние единицы измерения: мм**

**(1) SGLC-D16**

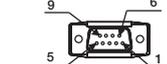
- Подвижная катушка: SGLCW-D16A□□□(С соединителем от Tусо Electronics AMP K.K.)



Модель подвижной катушки SGLCW-	L1	L2	Приблиз. масса* кг
D16A085AP	85	75	0,3
D16A115AP	115	105	0,4
D16A145AP	145	135	0,5

\*: Значения обозначают массу подвижной катушки с датчиком Холла.

**Датчик Холла**  
Спецификации разъема



Штыревой разъем:  
17JE-23090-02 (D8C)  
от DDK Ltd.

Соединительный разъем

Соединительный разъемный разъем:  
17JE-13090-02 (D8C)  
Контакт: 17L-002C или 17L-002C1

№ Ножки	Наименование
1	+5 В (Источник питания)
2	Фаза U
3	Фаза V
4	Фаза W
5	0В (источник питания)
6	Не используется
7	Не используется
8	Не используется
9	Не используется

**Линейный серводвигатель**  
Спецификации разъема



Разъем: 350779-1  
Ножка : 350690-3 or 350561-3 (No.1 to 3)  
770210-1 (No.4)

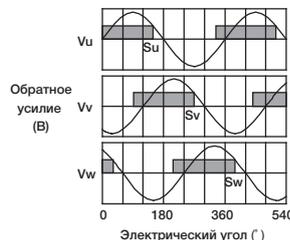
от Tусо Electronics AMP K.K.  
Соединительный разъем

Колпачок: 350780-1  
Разъем: 350925-1 or 770673-1

№ Ножки	Наименование	Цвет провода
1	Фаза U	Красный
2	Фаза V	Белый
3	Фаза W	Синий
4	FG	Зеленый

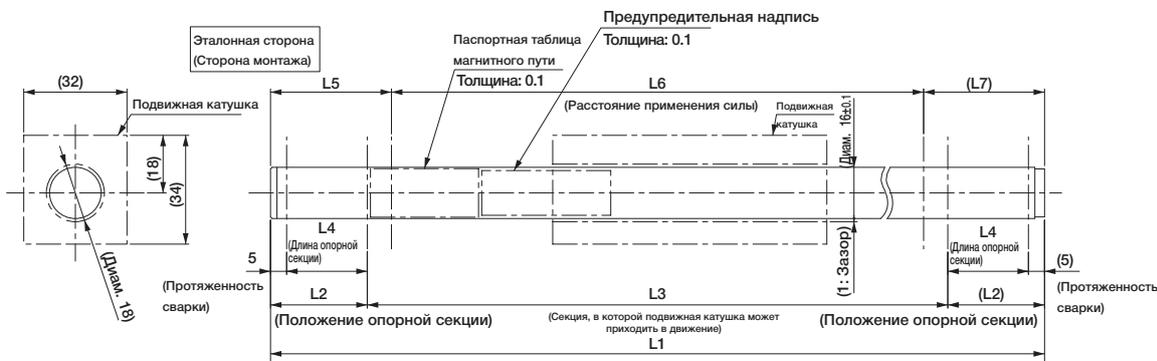
**Сигналы на выходе датчика Холла**

Когда подвижная катушка движется в направлении, обозначенном стрелкой (см. рис.), взаимосвязь между выходными сигналами датчика Холла Su, Sv, Sw и обратной мощностью каждой фазы привода Vu, Vv, Vw становится следующей.



Внешние единицы измерения: мм

● Магнитный путь: SGLCM-D16□□□A



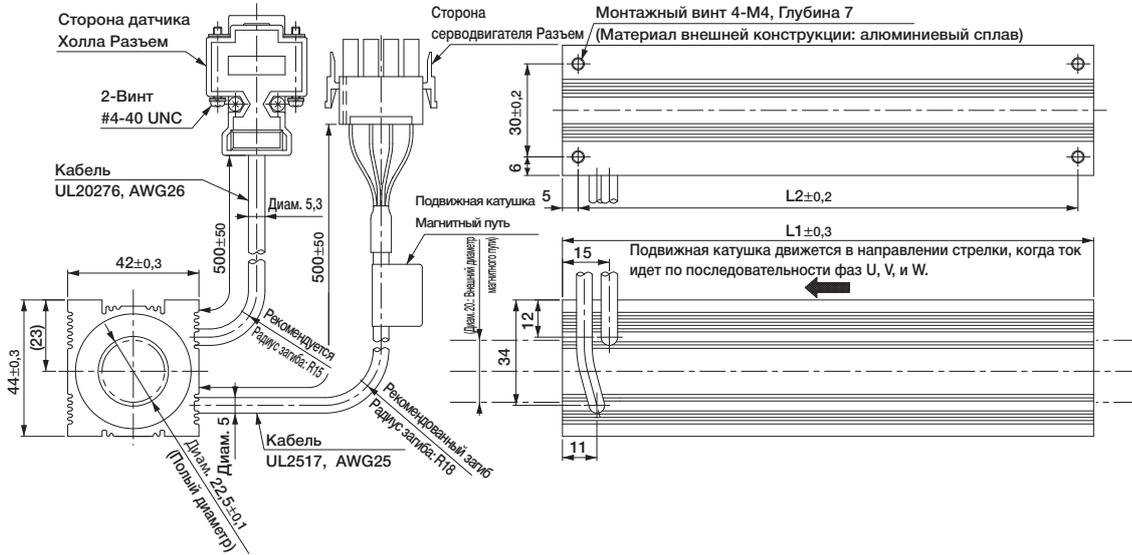
Прим.: 1 Магнитный путь деформируется, если генерируется магнитное притяжение в подвижной катушке.  
 Проведите измерения на всей движущейся поверхности во избежание вмешательства магнитного пути и подвижной катушки после установки.  
 2 Если у Вас имеется электростимулятор либо любое иное электрическое медицинское устройство, не приближайтесь к магнитному пути линейного серводвигателя.

Модель магнитного пути SGLCM-	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	Приблиз. масса кг	Примечания
D16240A	240±1.6	30	180	25	37,5±0.3	165±1.2	37,5	0,38	-
D16270A	270±1.6	30	210	25	37,5±0.3	195±1.2	37,5	0,43	-
D16300A	300±1.6	30	240	25	37,5±0.3	225±1.2	37,5	0,48	Стандартная
D16330A	330±1.6	30	270	25	37,5±0.3	255±1.2	37,5	0,53	-
D16360A	360±1.6	30	300	25	37,5±0.3	285±1.2	37,5	0,58	-
D16390A	390±1.6	30	330	25	37,5±0.3	315±1.2	37,5	0,63	-
D16420A	420±1.6	30	360	25	37,5±0.3	345±1.2	37,5	0,68	-
D16480A	480±2.5	45	390	40	52,5±0.3	375±2.1	52,5	0,75	-
D16510A	510±2.5	45	420	40	52,5±0.3	405±2.1	52,5	0,80	Стандартная
D16540A	540±2.5	45	450	40	52,5±0.3	435±2.1	52,5	0,85	-
D16570A	570±2.5	45	480	40	52,5±0.3	465±2.1	52,5	0,90	-
D16600A	600±2.5	45	510	40	52,5±0.3	495±2.1	52,5	0,95	-
D16630A	630±2.5	45	540	40	52,5±0.3	525±2.1	52,5	1,0	-
D16660A	660±2.5	45	570	40	52,5±0.3	555±2.1	52,5	1,05	-
D16690A	690±2.5	45	600	40	52,5±0.3	585±2.1	52,5	1,1	-
D16720A	720±2.5	45	630	40	52,5±0.3	615±2.1	52,5	1,15	-
D16750A	750±3	45	660	40	52,5±0.3	645±2.5	52,5	1,2	Стандартная

Внешние единицы Измерения: мм

2) SGLC-D20

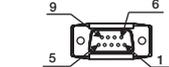
- Подвижная катушка: SGLCW-D20A□□□(C соединителем от Tyco Electronics AMP K.K.)



Модель подвижной катушки SGLCW-	L1	L2	Приблиз. масса* кг
D20A100AP	100	90	0,6
D20A135AP	135	125	0,8
D20A170AP	170	160	1,0

\*: Значения обозначают массу подвижной катушки с датчиком Холла.

Датчик Холла  
Спецификации разъема



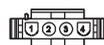
Штыревой разъем:  
17JE-23090-02 (D8C)  
от DDK Ltd.

Соединительный разъем

Соединительный разъемный разъем:  
17JE-13090-02 (D8C)  
Контакт: 17L-002C или  
17L-002C1

№ Ножки	Наименование
1	+5 В (Источник питания)
2	Фаза U
3	Фаза V
4	Фаза W
5	0В (источник питания)
6	Не используется
7	Не используется
8	Не используется
9	Не используется

Линейный серводвигатель  
Спецификации разъема



Разъем: 350779-1  
Ножка : 350690-3 or  
350561-3 (No.1 to 3)  
770210-1 (No.4)

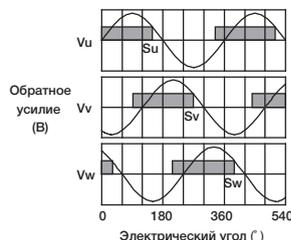
от Tyco  
Electronics AMP K.K.  
Соединительный разъем

Колпачок: 350780-1  
Разъем: 350925-1 or  
770673-1

№ Ножки	Наименование	Цвет провода
1	Фаза U	Красный
2	Фаза V	Белый
3	Фаза W	Синий
4	FG	Зеленый

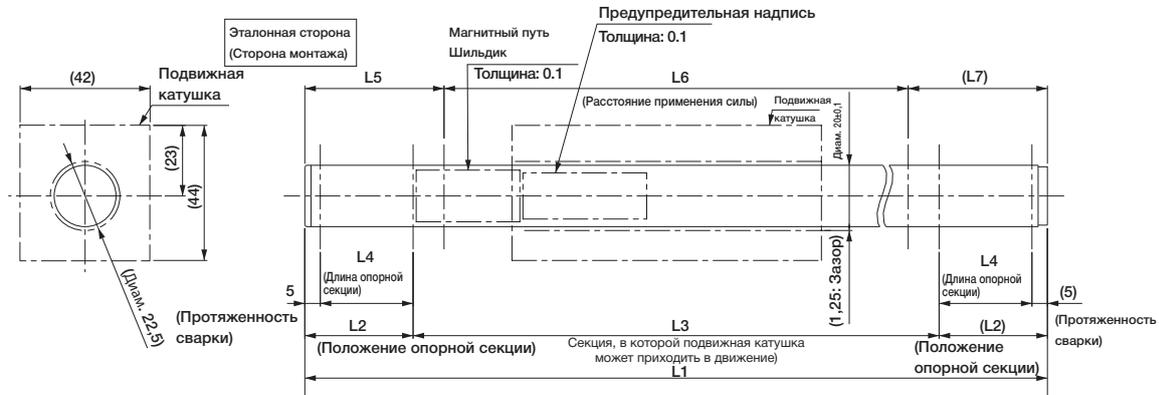
Сигналы на выходе датчика Холла

Когда подвижная катушка движется в направлении, обозначенном стрелкой (см. рис.), взаимосвязь между выходными сигналами датчика Холла Su, Sv, Sw и обратной мощностью каждой фазы привода Vu, Vv, Vw становится следующей.



Внешние единицы Измерения: мм

● Магнитный путь: SGLCM-D20□□□A



Прим.: 1 Магнитный путь деформируется, если генерируется магнитное притяжение в подвижной катушке.

Проведите измерения на всей движущейся поверхности во избежание вмешательства магнитного пути и подвижной катушки после установки.

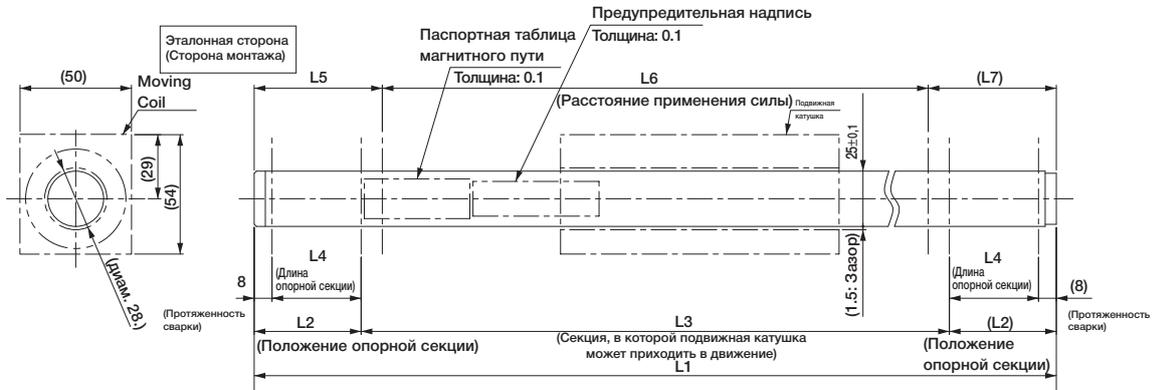
2 Если у Вас имеется электростимулятор либо любое иное электрическое медицинское устройство, не приближайтесь к магнитному пути линейного серводвигателя.

Модель магнитного пути SGLCM-	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	Приблиз. масса кг	Примечания
D20280A	280±1.6	35	210	30	45±0.3	190±1.2	45	0,68	-
D20315A	315±1.6	35	245	30	45±0.3	225±1.2	45	0,77	
D20350A	350±1.6	35	280	30	45±0.3	260±1.2	45	0,86	Стандартная
D20385A	385±1.6	35	315	30	45±0.3	295±1.2	45	0,95	-
D20420A	420±1.6	35	350	30	45±0.3	330±1.2	45	1,0	
D20455A	455±1.6	35	385	30	45±0.3	365±1.2	45	1,1	
D20490A	490±1.6	35	420	30	45±0.3	400±1.2	45	1,2	
D20555A	555±2.5	50	455	45	60±0.3	435±2.1	60	1,35	Стандартная
D20590A	590±2.5	50	490	45	60±0.3	470±2.1	60	1,45	
D20625A	625±2.5	50	525	45	60±0.3	505±2.1	60	1,55	-
D20660A	660±2.5	50	560	45	60±0.3	540±2.1	60	1,6	
D20695A	695±2.5	50	595	45	60±0.3	575±2.1	60	1,7	
D20730A	730±2.5	50	630	45	60±0.3	610±2.1	60	1,8	
D20765A	765±2.5	50	665	45	60±0.3	645±2.1	60	1,9	
D20800A	800±2.5	50	700	45	60±0.3	680±2.1	60	2,0	
D20835A	835±2.5	50	735	45	60±0.3	715±2.1	60	2,1	Стандартная
D20870A	870±3	50	770	45	60±0.3	750±2.5	60	2,2	



Внешние единицы Измерения: мм

• Магнитный путь: SGLCM-D25□□□A



Прим.: 1 Магнитный путь деформируется, если генерируется магнитное притяжение в подвижной катушке.

Проведите измерения на всей движущейся поверхности во избежание вмешательства магнитного пути и подвижной катушки после установки.

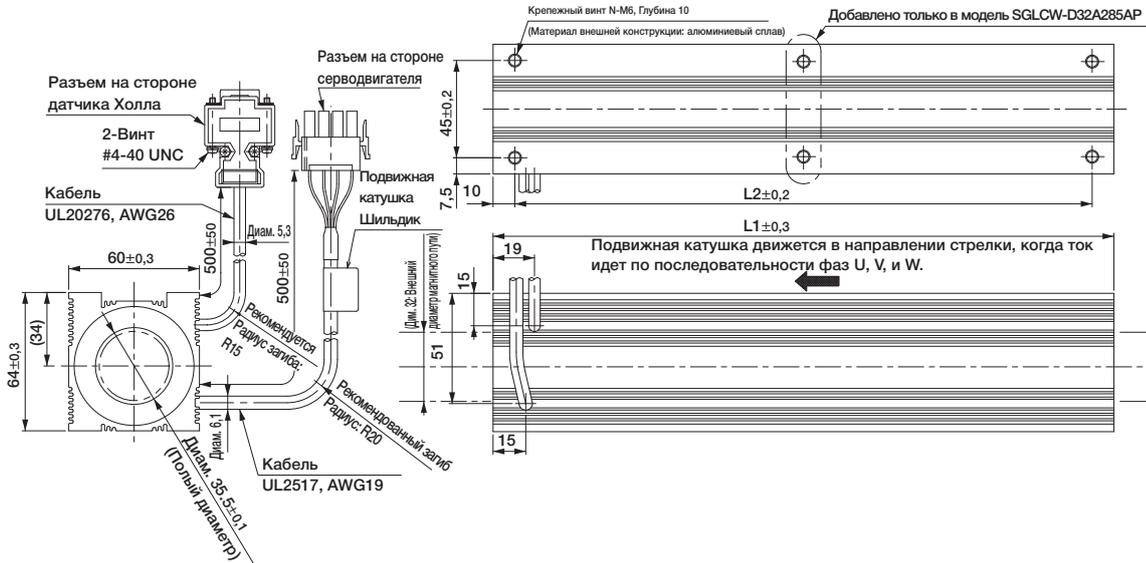
2 Если у Вас имеется электростимулятор либо любое иное электрическое медицинское устройство, не приближайтесь к магнитному пути линейного серводвигателя.

Модель магнитного пути SGLCM-	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	Приблиз. масса кг	Примечания
D25360A	360±1.6	45	270	37	57,5±0.3	245±1.2	57,5	1,5	-
D25405A	405±1.6	45	315	37	57,5±0.3	290±1.2	57,5	1,65	
D25450A	450±1.6	45	360	37	57,5±0.3	335±1.2	57,5	1,8	Стандартная
D25495A	495±1.6	45	405	37	57,5±0.3	380±1.2	57,5	1,95	-
D25540A	540±1.6	45	450	37	57,5±0.3	425±1.2	57,5	2,1	
D25585A	585±1.6	45	495	37	57,5±0.3	470±1.2	57,5	2,25	
D25630A	630±1.6	45	540	37	57,5±0.3	515±1.2	57,5	2,4	
D25705A	705±2.5	60	585	52	72,5±0.3	560±2.1	72,5	2,85	Стандартная
D25750A	750±2.5	60	630	52	72,5±0.3	605±2.1	72,5	3,0	
D25795A	795±2.5	60	675	52	72,5±0.3	650±2.1	72,5	3,15	-
D25840A	840±2.5	60	720	52	72,5±0.3	695±2.1	72,5	3,3	
D25885A	885±2.5	60	765	52	72,5±0.3	740±2.1	72,5	3,45	
D25930A	930±2.5	60	810	52	72,5±0.3	785±2.1	72,5	3,6	
D25975A	975±2.5	60	855	52	72,5±0.3	830±2.1	72,5	3,75	
D251020A	1020±2.5	60	900	52	72,5±0.3	875±2.1	72,5	3,9	
D251065A	1065±2.5	60	945	52	72,5±0.3	920±2.1	72,5	4,05	
D251110A	1110±3	60	990	52	72,5±0.3	965±2.5	72,5	4,2	Стандартная

Внешние единицы Измерения: мм

(4) SGLC-D32

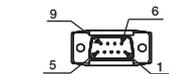
- Подвижная катушка: SGLCW-D32A□□□(C соединителем от Tycso Electronics AMP K.K.)



Модель подвижной катушки SGLCW-	L1	L2	N	Приблиз. масса* кг
D32A165AP	165	145	4	1,8
D32A225AP	225	205	4	2,5
D32A285AP	285	265	6	3,2

\*: Значения обозначают массу подвижной катушки с датчиком Холла.

Датчик Холла  
Спецификации разъема



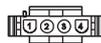
Штыревой разъем:  
17JE-23090-02 (D8C)  
от DDK Ltd.

Соединительный разъем

Штысельный разъем: 17JE-13090-02 (D8C) Контакт: 17L-002C или 17L-002C1
---

№ Ножки	Наименование
1	+5 В (Источник питания)
2	Фаза U
3	Фаза V
4	Фаза W
5	0В (источник питания)
6	Не используется
7	Не используется
8	Не используется
9	Не используется

Линейный серводвигатель  
Спецификации разъема

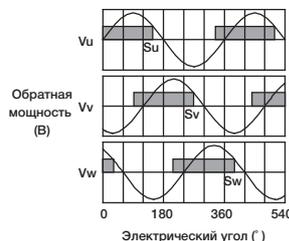


Разъем: 350779-1  
Ножка: (No. 1 to 3)  
350561-3 или 350690-3  
(No. 4)  
350654-1 или 350669-1  
от Tycso Electronics AMP K.K.  
Соединительный разъем

Колпачок: 350780-1 Разъем: 350925-1 или 770673-1
--

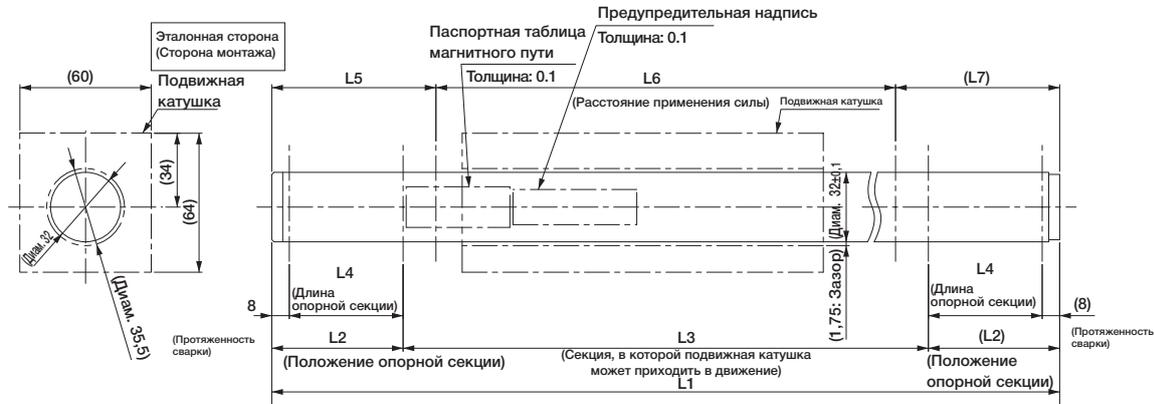
№ Ножки	Наименование	Цвет провода
1	Фаза U	Красный
2	Фаза V	Белый
3	Фаза W	Синий
4	FG	Зеленый

Сигналы на выходе датчика Холла  
Когда подвижная катушка движется в направлении, обозначенном стрелкой (см. рис.), взаимосвязь между выходными сигналами датчика Холла Su, Sv, Sw и обратной мощностью каждой фазы привода Vu, Vv, Vw становится следующей.



Внешние единицы Измерения: мм

● Магнитный путь: SGLCM-D32□□□A



Прим.: 1 Магнитный путь деформируется, если генерируется магнитное притяжение в подвижной катушке.

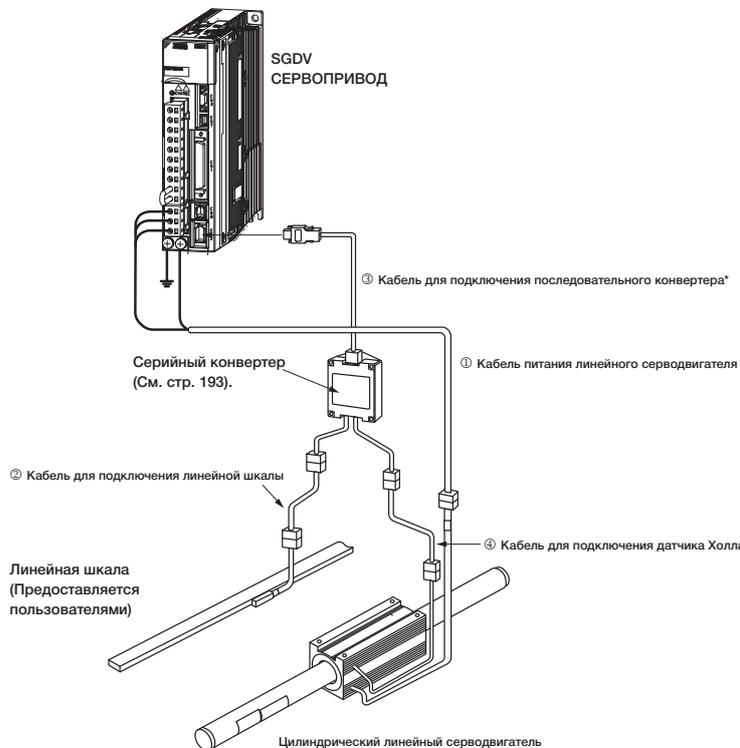
Проведите измерения на всей движущейся поверхности во избежание вмешательства магнитного пути и подвижной катушки после установки.

2 Если у Вас имеется электростимулятор либо любое иное электрическое медицинское устройство, не приближайтесь к магнитному пути линейного серводвигателя.

Модель магнитного пути SGLCM-	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	Приблиз. масса кг	Примечания
D32480A	480±1.6	60	360	52	75±0.3	330±1.2	75	3,0	-
D32540A	540±1.6	60	420	52	75±0.3	390±1.2	75	3,4	
D32600A	600±1.6	60	480	52	75±0.3	450±1.2	75	3,8	Стандартная
D32660A	660±1.6	60	540	52	75±0.3	510±1.2	75	4,2	-
D32720A	720±1.6	60	600	52	75±0.3	570±1.2	75	4,6	
D32780A	780±1.6	60	660	52	75±0.3	630±1.2	75	5,0	
D32840A	840±1.6	60	720	52	75±0.3	690±1.2	75	5,4	
D32960A	960±2.5	90	780	82	105±0.3	750±2.1	105	5,9	
D321020A	1020±2.5	90	840	82	105±0.3	810±2.1	105	6,3	Стандартная
D321080A	1080±2.5	90	900	82	105±0.3	870±2.1	105	6,7	-
D321140A	1140±2.5	90	960	82	105±0.3	930±2.1	105	7,1	
D321200A	1200±2.5	90	1020	82	105±0.3	990±2.1	105	7,5	
D321260A	1260±2.5	90	1080	82	105±0.3	1050±2.1	105	7,9	
D321320A	1320±2.5	90	1140	82	105±0.3	1110±2.1	105	8,3	
D321380A	1380±2.5	90	1200	82	105±0.3	1170±2.1	105	8,7	
D321440A	1440±2.5	90	1260	82	105±0.3	1230±2.1	105	9,1	
D321500A	1500±3	90	1320	82	105±0.3	1290±2.5	105	9,5	

**Выбор кабелей**

● Соединения кабелей



\*: Последовательный преобразователь может подключиться напрямую к абсолютной линейной шкале.

● Кабели

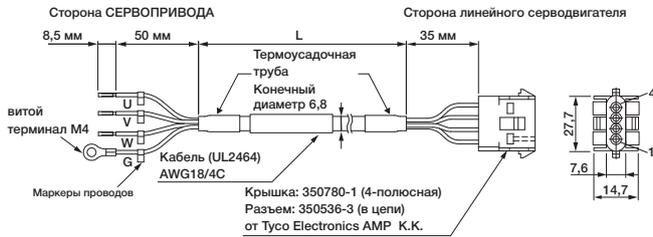
Наименование	Применимая модель Модель серводвигателя	Длина	№ заказа	Технические характеристики	Подробности
① Кабель питания линейного сервопривода	Все модели	1 м	JZSP-CLN11-01-E		(1)
		3 м	JZSP-CLN11-03-E		
		5 м	JZSP-CLN11-05-E		
		10 м	JZSP-CLN11-10-E		
		15 м	JZSP-CLN11-15-E		
② Кабели для подключения линейной шкалы*	Все модели	1 м	JZSP-CLL00-01-E-G#		(2)
		3 м	JZSP-CLL00-03-E-G#		
		5 м	JZSP-CLL00-05-E-G#		
		10 м	JZSP-CLL00-10-E-G#		
		15 м	JZSP-CLL00-15-E-G#		
③ Кабель для подключения серийного конвертера	Все модели	1 м	JZSP-CLP70-01-E-G#		(3)
		3 м	JZSP-CLP70-03-E-G#		
		5 м	JZSP-CLP70-05-E-G#		
		10 м	JZSP-CLP70-10-E-G#		
		15 м	JZSP-CLP70-15-E-G#		
20 м	JZSP-CLP70-20-E-G#				
④ Кабель для подключения датчика Холла	Все модели	1 м	JZSP-CLL10-01-E-G#		(4)
		3 м	JZSP-CLL10-03-E-G#		
		5 м	JZSP-CLL10-05-E-G#		
		10 м	JZSP-CLL10-10-E-G#		
		15 м	JZSP-CLL10-15-E-G#		

\*: При использовании последовательного конвертера JZDP-G00□-□□□-E максимальная длина кабеля составит 3 м.

Прим.: Цифра "#" на номере заказа представляет собой версию проекта.

**Выбор кабелей**

**(1) Кабели питания линейного сервопривода  
JZSP-CLN11-□□-E**

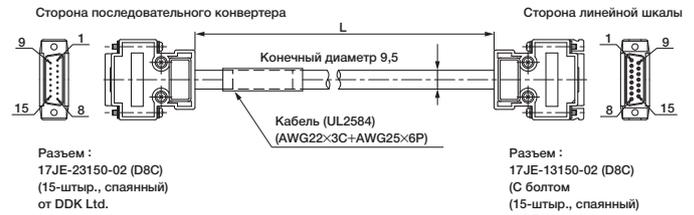


**• Характеристики проводки**

Провода на стороне СЕРВОПРИВОДА      Разъем на стороне линейного серводвигателя

Цвет провода	Сигнал	Сигнал	№ контакта
Черный 1	Фаза U	Фаза U	1
Черный 2	Фаза V	Фаза V	2
Черный 3	Фаза W	Фаза W	3
Зеленый/Желтый	FG	FG	4

**2) Кабели для подключения линейной шкалы\*  
JZSP-CLL00-□□-E-G#**

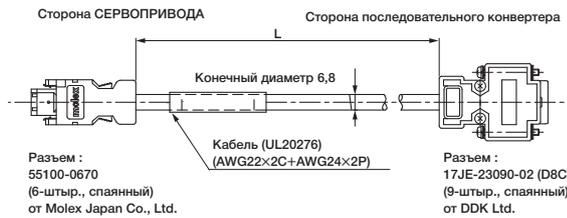


**• Характеристики проводки**

Страна последовательного конвертера      Страна линейной шкалы

№ штыря	Сигнал	№ штыря	Сигнал
1	/Cos(V1-)	1	/Cos(V1-)
2	/Sin(V2-)	2	/Sin(V2-)
3	Ref(V0+)	3	Ref(V0+)
4	+5B	4	+5B
5	5Bc	5	5Bc
6	BID	6	BID
7	Vx	7	Vx
8	Vq	8	Vq
9	Cos(V1+)	9	Cos(V1+)
10	Sin(V2+)	10	Sin(V2+)
11	/Ref(V0-)	11	/Ref(V0-)
12	0B	12	0B
13	0Bc	13	0Bc
14	DIR	14	DIR
15	Внутр.	15	Внутр.
Корпус	Экран	Корпус	Экран

**(3) Кабель для подключения серийного конвертера  
JZSP-CLP70-□□-E-G#**



**• Характеристики проводки**

№ контакта	Сигнал	Цвет провода	№ контакта	Сигнал	Цвет провода
1	PG5B	Красный	1	+5B	Красный
2	PG0B	Черный	5	0B	Черный
3	-	-	3	-	-
4	-	-	4	-	-
5	PS	Голубой	2	Вывод на фазе S	Голубой
6	/PS	Голубой/белый	6	Вывод на фазе /S	Голубой/белый
Корпус	Экран	-	Корпус	Экран	-
			7	-	-
			8	-	-
			9	-	-

**(4) Кабель для подключения датчика Холла  
JZSP-CLL10-□□-E-G#**



**• Характеристики проводки**

№ контакта	Сигнал	№ контакта	Сигнал
1	+5B	1	+5B
2	Вход на фазе U	2	Вход на фазе U
3	Вход на фазе V	3	Вход на фазе V
4	Вход на фазу W	4	Вход на фазу W
5	0V	5	0V
6	-	6	-
7	-	7	-
8	-	8	-
9	-	9	-
Корпус	Экран	Корпус	Экран